

Unix 計算機を使った物理学実験 (別冊)
-C 言語によるサンプルプログラム集-

新井一郎・立松芳典 [担当]

(第 1 版)

目次

第1章 サンプルプログラム	3
1.1 研究課題:sin 関数	4
1.1.1 概要	4
1.1.2 出力例	4
1.2 研究課題:1次元ヒストグラム	6
1.2.1 概要	6
1.2.2 出力例	6
1.3 研究課題:一様乱数の生成	9
1.3.1 概要	9
1.3.2 出力例	9
1.4 研究課題:いろいろな乱数の生成	12
1.4.1 概要	12
1.4.2 出力例	12
1.5 研究課題:モンテカルロ法による円周率 π の計算	17
1.5.1 概要	17
1.5.2 出力例	17
1.6 研究課題:モンテカルロ法による酔歩のシミュレーション	20
1.6.1 概要	20
1.6.2 出力例	20
1.7 研究課題:ベッセル方程式を解く	23
1.7.1 概要	23
1.7.2 出力例	23
1.8 研究課題:人工衛星の軌道	29
1.8.1 概要	29
1.8.2 出力例	29
1.9 研究課題:ボイジャーと木星 -重力加速-	35
1.9.1 概要	35
1.9.2 出力例	35
1.10 研究課題:3体問題 -天体のカオス-	40
1.10.1 概要	40
1.10.2 出力例	40
1.11 研究課題:ボルツマン分布則 -緩和による平衡状態の実現-	46
1.11.1 概要	46
1.11.2 出力例	46
1.12 研究課題:3次元酔歩 -確率過程-	53
1.12.1 概要	53
1.12.2 出力例	53

1.13	研究課題:3次元酔歩-拡散現象-	57
1.13.1	概要	57
1.13.2	出力例	57
1.14	研究課題:気体中のブラウン粒子の運動-座標空間像-	62
1.14.1	概要	62
1.14.2	出力例	62
1.15	研究課題:気体中のブラウン粒子-速度空間像-	68
1.15.1	概要	68
1.15.2	出力例	68

第1章 サンプルプログラム

ここでは、これまでの各章でとり上げた研究課題にたいするプログラムの実例を示す。これらのプログラムをヒントにしてぜひ自分のオリジナル版を作成してほしい。

1.1 研究課題:sin 関数

1.1.1 概要

関数のグラフを描くには

- x-軸の描画、目盛付け、名前（ラベル）付け
- y-軸の描画、目盛付け、名前（ラベル）付け
- グラフの名称（タイトル）
- グラフの描画（プロット）

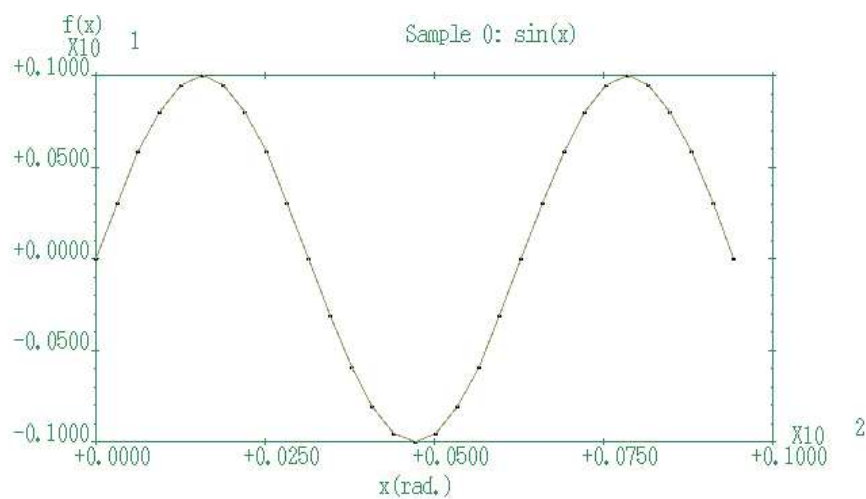
が必要となる。ここでは、サブルーチン群 *graphics.f* がこれらの仕事を行ってくれる。したがって、メイン・プログラムでは必要な情報

- x-軸の名称 (xlabel)、範囲 (xrange(2))、目盛の間 (dx)
- y-軸の名称 (ylabel)、範囲 (yrange(2))、目盛の間 (dy)
- グラフの名称 (title)
- 描画データ数 (n)、描画データ (data(n))

を用意して、該当するサブルーチンをコールすればよい。

1.1.2 出力例

一例として、sin 関数の描画をとり上げる。



```
/*      Sample Program [Chapter 2, Example 1]      */
/*      Drawing a sine function                    */

#include <stdio.h>
#include <math.h>

#define PI      3.14159
#define NPNT    31

main()
{
    double scale[2][3],x[100],y[100];
    char name[2][8] ={"X(RAD.) "," F(x)  "};
    double xbase= 0., dxstp=0.50, xdisp=25.;
    double ybase=-1., dystp=0.10, ydisp=15.;
    int i;
    void grinit(),setcrs(),prtchr(),drwaxs(),drwgra(),grend();

    /* Initialization */
    grinit();

    /* Write title    */
    setcrs(300.,10.);
    prtchr("*****Sample0*****",17);
    /* Calculate sin function */
    for(i=0;i<NPNT;++i){
        x[i]=(double)i*PI/10.;
        y[i]=sin(x[i]);
    }

    /* Draw graph of sin function */
    scale[0][0]=xbase;
    scale[0][1]=dxstp;
    scale[0][2]=xdisp;
    scale[1][0]=ybase;
    scale[1][1]=dystp;
    scale[1][2]=ydisp;
    drwaxs(scale,name,1);
    drwgra(x,y,NPNT,scale,4);

    /* End graph */
    grend();
}
```

1.2 研究課題：1次元ヒストグラム

1.2.1 概要

ヒストグラム（度数分布）をとるには

- 変数の範囲（[下限:上限]）の設定とますの幅の指定
- ヒストグラムの作成
- ヒストグラムの印刷（プリント）

が必要となる。ここでは、サブルーチン `hbook(x, hpar, harray, hstat, isw)` がこれらの仕事を行なってくれる。したがって、メイン・プログラムでは必要な情報

- 変数の値 (x)
- 変数の下限、上限、ますの幅、ますの数 (`hpar(4)`)
- ヒストグラムを格納する配列 (`harray()`)
- ヒストグラムの統計を格納する配列 (`hstat(3)`)
- 制御スイッチ (`isw`) $isw = 1$: ヒストグラムの作成、 $isw \neq 1$: 印刷

を用意して、サブルーチンをコールすればよい。

1.2.2 出力例

一例として、正規分布に従うヒストグラムの作成・印刷をとり上げる。

VARIABLE	CONTENTS	GRAPH OF DISTRIBUTION					
		0	100	200	300	400	500
0.0000		+	+	+	+	+	+
0.0200	85	+					+
0.0400	94	+					+
0.0600	103	+					+
0.0800	112	+					+
0.1000	123	+					+
0.1200	132	+					+
0.1400	142	+					+
0.1600	154	+					+
0.1800	165	+					+
0.2000	175	+					+
0.2200	186	+					+
0.2400	196	+					+
0.2600	207	+					+
0.2800	217	+					+
0.3000	228	+					+
0.3200	237	+					+
0.3400	246	+					+
0.3600	253	+					+
0.3800	261	+					+
0.4000	267	+					+
0.4200	273	+					+
0.4400	277	+					+
0.4600	280	+					+
0.4800	282	+					+
0.5000	283	+					+
0.5200	283	+					+
0.5400	282	+					+
0.5600	280	+					+
0.5800	277	+					+
0.6000	273	+					+
0.6200	267	+					+
0.6400	261	+					+
0.6600	253	+					+
0.6800	246	+					+
0.7000	237	+					+
0.7200	228	+					+
0.7400	217	+					+
0.7600	207	+					+
0.7800	196	+					+
0.8000	186	+					+
0.8200	175	+					+
0.8400	165	+					+
0.8600	154	+					+
0.8800	142	+					+
0.9000	132	+					+
0.9200	123	+					+
0.9400	112	+					+
0.9600	103	+					+
0.9800	94	+					+
1.0000	85	+					+
1.0200		+	+	+	+	+	+

* 0.1000e+01
 <NUMBER OF ENTRIES> TOT: 11205.
 UNDER RANGE | IN RANGE | OVER RANGE
 624. | 9956. | 625.

正規分布のヒストグラム


```
/*      Sample Program [Chapter 3, Study 1] */
/*      Making a histogram      */

#include <stdio.h>
#include <math.h>

#define PI      3.14159
#define X0      -0.5
#define DX      0.02

main()
{
    /* Arrays for histogram */
    double hpar_g[4]={0.,1.,0.02,51.};
    int harr_g[50],hsta_g[3];

    /* Gaussian distribution */
    double mean_g=0.5,var_g=0.1,norm_g=150.;

    double factor,x;
    int i,j,nloop;
    void hbook();

    /* Set Normalization Factor*/
    factor = norm_g*sqrt(1./(2.*PI*var_g));

    /* Initialize Buffer */
    for(i=0;i<50;i++)
        harr_g[i]=0;
    for(i=0;i<3;i++)
        hsta_g[i]=0;

    /* Calculation and Booking */
    for(i=0;i<100;i++){
        x=X0+DX*(double)i+0.5*DX;
        nloop=(int)floor(factor*exp(-(x-mean_g)*(x-mean_g)/(2.*var_g)));
        nloop*=3;nloop/=2;
        for(j=0;j<nloop;j++)
            hbook(x,hpar_g,harr_g,hsta_g,1);
    }

    /* Print out */
    hbook(x,hpar_g,harr_g,hsta_g,0);
}
```

1.3 研究課題:一様乱数の生成

1.3.1 概要

一様乱数を生成するには

- 乱数の種 (*seed*) の入力
- 乱数の生成と *seed* の更新
- 乱数および更新された *seed* の出力

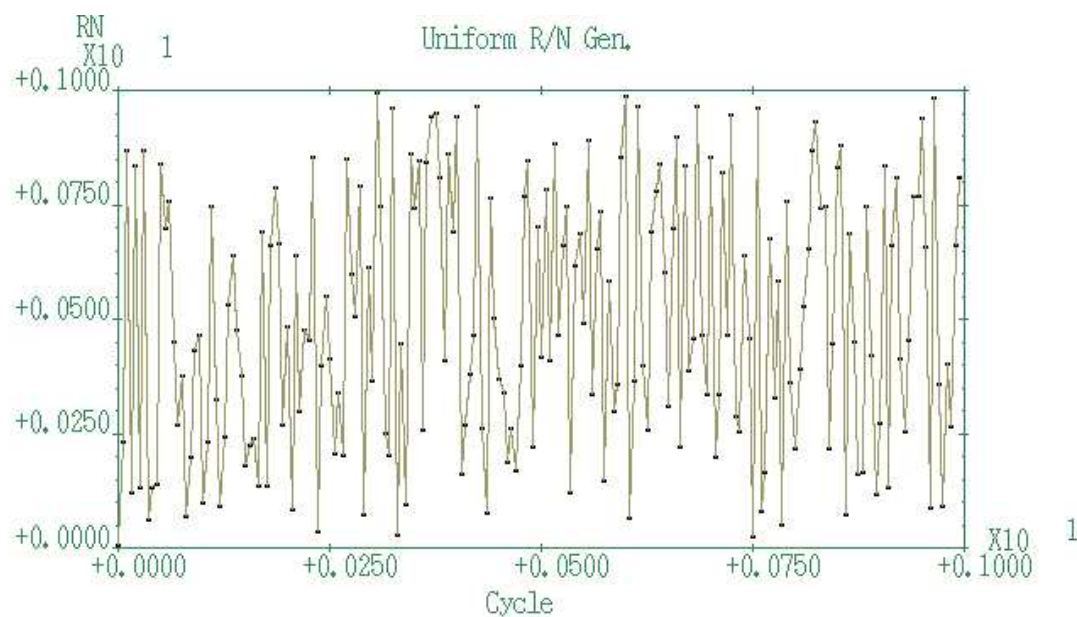
が必要となる。ここでは、サブルーチン *rand\$u(ix)* がこれらの仕事を行ってくれる。したがって、メイン・プログラムでは必要な情報

- 現在の *seed* の値／更新された *seed* の値 (*ix*)
- 生成された乱数を受け取る変数 (*rn*)

を用意して、サブルーチンをコールすればよい。

1.3.2 出力例

一例として、一様乱数の系列プロットをとり上げる。



一様乱数の系列

```
/*      Sample Program [Chapter 4, Study 1]      */
/*      Making a uniform pseudorandom number */

#include <stdio.h>
#include <math.h>

#define NPNT 200
#define DX 0.005

main()
{
    /* Parameters for graphics */
    double scale[2][3],x[500],y[500];
    char name[2][8]={" CYCLE  "," RN  "};
    double xbase= 0., dxstp=0.05, xdisp=25.;
    double ybase= 0., dystp=0.05, ydisp=15.;
    int i,ix;
    double RN();
    void grinit(),setcrs(),prtchr(),drwaxs(),drwgra(),grend();

    /* Initialize RN generator */
    ix=100;

    /* Initialization */
    grinit();

    /* Write title */
    setcrs(300.,10.);
    prtchr("Uniform R/N Gen. ",17);

    /* Calculate sin function */
    for(i=0;i<NPNT;++i){
        x[i]=(double)i*DX;
        y[i]=RN(&ix);
    }

    /* Draw graph of uniform random number */
    scale[0][0]=xbase;
    scale[0][1]=dxstp;
    scale[0][2]=xdisp;
    scale[1][0]=ybase;
    scale[1][1]=dystp;
    scale[1][2]=ydisp;
    drwaxs(scale,name,1);
    drwgra(x,y,NPNT,scale,4);
    /* end grapgh */
}
```

```
    grend();  
}  
  
double RN(ix)  
int *ix;  
{  
    *ix = 111*(*ix)+9;  
    *ix = *ix-1000000*(*ix/1000000);  
    return (double)(*ix)/999999.;  
}
```

1.4 研究課題:いろいろな乱数の生成

1.4.1 概要

一様乱数をもとにしていろいろな乱数が生成できる。生成方法としては相加平均法、逆関数法および棄却法などがある。テキストでは、相加平均法による正規乱数の生成と逆関数法による指数乱数の生成をとり上げたが、棄却法についても是非試してみたい。

1.4.2 出力例

一例として、正規乱数の生成と指数乱数の生成をとり上げる。

VARIABLE	CONTENTS	GRAPH OF DISTRIBUTION					
		0	50	100	150	200	250
0.0000		+	+	+	+	+	+
0.0200	213	+					+
0.0400	212	+					+
0.0600	191	+					+
0.0800	219	+					+
0.1000	193	+					+
0.1200	185	+					+
0.1400	173	+					+
0.1600	194	+					+
0.1800	221	+					+
0.2000	196	+					+
0.2200	187	+					+
0.2400	187	+					+
0.2600	189	+					+
0.2800	200	+					+
0.3000	206	+					+
0.3200	196	+					+
0.3400	184	+					+
0.3600	188	+					+
0.3800	206	+					+
0.4000	206	+					+
0.4200	195	+					+
0.4400	195	+					+
0.4600	206	+					+
0.4800	235	+					+
0.5000	207	+					+
0.5200	205	+					+
0.5400	210	+					+
0.5600	202	+					+
0.5800	183	+					+
0.6000	219	+					+
0.6200	210	+					+
0.6400	195	+					+
0.6600	201	+					+
0.6800	174	+					+
0.7000	195	+					+
0.7200	213	+					+
0.7400	193	+					+
0.7600	227	+					+
0.7800	185	+					+
0.8000	186	+					+
0.8200	209	+					+
0.8400	196	+					+
0.8600	207	+					+
0.8800	181	+					+
0.9000	199	+					+
0.9200	201	+					+
0.9400	224	+					+
0.9600	184	+					+
0.9800	213	+					+
1.0000	204	+					+
1.0200		+	+	+	+	+	+

* 0.1000e+01
 <NUMBER OF ENTRIES> TOT: 10000.
 UNDER RANGE | IN RANGE | OVER RANGE
 0. | 10000. | 0.

一様乱数の分布

VARIABLE	CONTENTS	GRAPH OF DISTRIBUTION									
		0	200	400	600	800	1000				
0.0000		+	+	+	+	+	+	+	+	+	+
0.0200	0	*									+
0.0400	0	*									+
0.0600	0	*									+
0.0800	0	*									+
0.1000	0	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+
0.1200	0	*									+
0.1400	0	*									+
0.1600	0	*									+
0.1800	0	*									+
0.2000	1	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+
0.2200	2	*									+
0.2400	2	*									+
0.2600	6	*									+
0.2800	25	+	+								+
0.3000	44	+	+								+
0.3200	74	+	+								+
0.3400	131	+	+								+
0.3600	170	+	+								+
0.3800	309	+	+								+
0.4000	412	+	+								+
0.4200	526	+	+								+
0.4400	652	+	+								+
0.4600	782	+	+								+
0.4800	908	+	+								+
0.5000	936	+	+								+
0.5200	935	+	+								+
0.5400	891	+	+								+
0.5600	774	+	+								+
0.5800	697	+	+								+
0.6000	556	+	+								+
0.6200	389	+	+								+
0.6400	297	+	+								+
0.6600	186	+	+								+
0.6800	120	+	+								+
0.7000	81	+	+								+
0.7200	46	+	+								+
0.7400	21	+	+								+
0.7600	12	+	+								+
0.7800	12	+	+								+
0.8000	3	+	+								+
0.8200	0	*									+
0.8400	0	*									+
0.8600	0	*									+
0.8800	0	*									+
0.9000	0	+	+								+
0.9200	0	*									+
0.9400	0	*									+
0.9600	0	*									+
0.9800	0	*									+
1.0000	0	+	+								+
1.0200		+	+	+	+	+	+	+	+	+	+

* 0.1000e+01

<NUMBER OF ENTRIES> TOT: 10000.

UNDER RANGE	IN RANGE	OVER RANGE
0.	10000.	0.

正規乱数の分布

VARIABLE	CONTENTS	GRAPH OF DISTRIBUTION									
		0	200	400	600	800	1000				
0.0000		+	+	+	+	+	+	+	+	+	
0.0080	734	+						*		+	
0.0160	749	+						*		+	
0.0240	677	+						*		+	
0.0320	622	+						*		+	
0.0400	559	+	+	+	+	+	+	+	+	+	
0.0480	524	+								+	
0.0560	470	+								+	
0.0640	425	+								+	
0.0720	429	+								+	
0.0800	393	+	+	+	+	+	+	+	+	+	
0.0880	373	+								+	
0.0960	324	+								+	
0.1040	326	+								+	
0.1120	258	+								+	
0.1200	231	+	+	+	+	+	+	+	+	+	
0.1280	237	+								+	
0.1360	195	+								+	
0.1440	202	+								+	
0.1520	173	+								+	
0.1600	156	+	+	+	+	+	+	+	+	+	
0.1680	152	+								+	
0.1760	140	+								+	
0.1840	124	+								+	
0.1920	117	+								+	
0.2000	106	+	+	+	+	+	+	+	+	+	
0.2080	91	+								+	
0.2160	93	+								+	
0.2240	84	+								+	
0.2320	76	+								+	
0.2400	71	+	+	+	+	+	+	+	+	+	
0.2480	84	+								+	
0.2560	51	+								+	
0.2640	55	+								+	
0.2720	51	+								+	
0.2800	46	+	+	+	+	+	+	+	+	+	
0.2880	47	+								+	
0.2960	51	+								+	
0.3040	31	+								+	
0.3120	38	+								+	
0.3200	36	+	+	+	+	+	+	+	+	+	
0.3280	34	+								+	
0.3360	36	+								+	
0.3440	23	+								+	
0.3520	22	+								+	
0.3600	18	+	+	+	+	+	+	+	+	+	
0.3680	25	+								+	
0.3760	14	+								+	
0.3840	17	+								+	
0.3920	10	+								+	
0.4000	15	+	+	+	+	+	+	+	+	+	
0.4080		+	+	+	+	+	+	+	+	+	

* 0.1000e+02

<NUMBER OF ENTRIES> TOT: 10000.

UNDER RANGE	IN RANGE	OVER RANGE
0.	9815.	185.

指数乱数の分布

```
/*      Sample Program [Chapter 4, Study 3-5]      */
/*      Test Program for Random Number Generator */
/*              -Uniform      Random Number      */
/*              -Gaussian     Random Number      */
/*              -Exponential  Random Number      */

#include <stdio.h>
#include <math.h>

main()
{
    int i;
    double RN(),RN_g(),RN_e();

    /* Arrays for histogram */
    double hpar_u[4]={0.,1.,0.02,51.};
    double hpar_g[4]={0.,1.,0.02,51.};
    double hpar_e[4]={0.,4.,0.08,51.};
    int harr_u[50],hsta_u[3];
    int harr_g[50],hsta_g[3];
    int harr_e[50],hsta_e[3];

    /*Initial Value for Random Number Generator */
    int ix=100;

    /* Initialize Buffer */
    for(i=0;i<50;i++){
        harr_u[i]=0;
        harr_g[i]=0;
        harr_e[i]=0;
    }
    for(i=0;i<3;i++){
        hsta_u[i]=0;
        hsta_g[i]=0;
        hsta_e[i]=0;
    }

    /* Calculation and Booking */
    for(i=0;i<10000;i++){
        hbook(RN(&ix) ,hpar_u,harr_u,hsta_u,1);
        hbook(RN_g(&ix),hpar_g,harr_g,hsta_g,1);
        hbook(RN_e(&ix),hpar_e,harr_e,hsta_e,1);
    }

    /* Print Out */
}
```



```

    hbook(RN (&ix),hpar_u,harr_u,hsta_u,0);
    hbook(RN_g(&ix),hpar_g,harr_g,hsta_g,0);
    hbook(RN_e(&ix),hpar_e,harr_e,hsta_e,0);
}

```

```

double RN_g(ix)
    int *ix;
{
    /* Gaussian Random Number Generator */
    /*      RN_g=((RN(1)+...+RN(12))/12. */
    /*      *ix:Seed for Uniform Random Number */
    double sr;
    int i;
    double RN();
    sr=0.;
    for(i=0;i<12;i++)
        sr+=RN(ix);
    return sr/12.;
}

```

```

double RN_e(ix)
    int *ix;
{
    /* Exponential Random Number Generator */
    /*      RN_e = -ln(1.-RN) */
    /*      *ix:Seed for Uniform Random Number */
    double RN();
    return -log(1.-RN(ix)+1.e-10);
}

```

```

double RN(ix)
int *ix;
{
    /* Uniform Random Number Generator */
    /*      *ix:Seed */
    *ix = 111*(*ix)+9;
    *ix = *ix-1000000*(*ix/1000000);
    return (double)(*ix)/999999.;
}

```

1.5 研究課題:モンテカルロ法による円周率 π の計算

1.5.1 概要

一様乱数の確率的な性質を利用していろいろな数値計算やシミュレーションを行なうことができる。例えば

- 多重積分計算
- 微分方程式の解法
- 確率的現象のシミュレーション

などがある。

1.5.2 出力例

二重積分の一例として、円周率 π の計算をとり上げる。

```
*****Reduction of pi by Monte Carlo method*****
# of Trial= 2000,# of Entry= 1613./Pi= 3.22600
# of Trial= 4000,# of Entry= 3169./Pi= 3.16900
# of Trial= 6000,# of Entry= 4735./Pi= 3.15667
# of Trial= 8000,# of Entry= 6301./Pi= 3.15050
# of Trial= 10000,# of Entry= 7893./Pi= 3.15720
# of Trial= 12000,# of Entry= 9455./Pi= 3.15167
# of Trial= 14000,# of Entry=11018./Pi= 3.14800
# of Trial= 16000,# of Entry=12591./Pi= 3.14775
# of Trial= 18000,# of Entry=14167./Pi= 3.14822
# of Trial= 20000,# of Entry=15748./Pi= 3.14960
# of Trial= 22000,# of Entry=17319./Pi= 3.14891
# of Trial= 24000,# of Entry=18895./Pi= 3.14917
# of Trial= 26000,# of Entry=20481./Pi= 3.15092
# of Trial= 28000,# of Entry=22046./Pi= 3.14943
# of Trial= 30000,# of Entry=23614./Pi= 3.14853
# of Trial= 32000,# of Entry=25193./Pi= 3.14913
# of Trial= 34000,# of Entry=26738./Pi= 3.14565
# of Trial= 36000,# of Entry=28299./Pi= 3.14433
# of Trial= 38000,# of Entry=29874./Pi= 3.14463
# of Trial= 40000,# of Entry=31431./Pi= 3.14310
<<Final Result>>
*****
Pi= 3.14310
*****
```

円周率 π の計算

```

/*      Sample Program [Chapter 5, Study 1]          */
/*      Reduction of pi by Monte Carlo method */

#include <stdio.h>
#include <math.h>

#define NPNT 40000

main()
{
    double x,y,r,pi;
    int i;
    double RN();

    /* Initialize RN generator */
    int ix=100;

    /* Initialization */
    double cnt_in=0.;

    /* Calculation */
    printf("*****Reduction of pi by Monte Carlo method*****\n");
    for(i=0;i<NPNT;i++){
        x=RN(&ix)-0.5;
        y=RN(&ix)-0.5;
        r=sqrt(x*x+y*y);
        if(r<0.5)
            cnt_in+=1.;
        if(i%2000==0&&i!=0){
            pi=4.*cnt_in/(double)i;
            printf("# of Trial=%10d,# of Entry=%10.0f,Pi=%7.6f\n",i,cnt_in,pi);
        }
    }
    /* Final result */
    pi=4.*cnt_in/(double)NPNT;
    printf("        <<Final Result>>  \n");
    printf("        *****\n");
    printf("        Pi=%f          \n",pi);
    printf("        *****\n");
}

double RN(ix)
int *ix;
{
    *ix = 111*(*ix)+9;

```

```
*ix = *ix-10000000*(*ix/10000000);  
return (double)(*ix)/999999.;  
}
```

1.6 研究課題:モンテカルロ法による酔歩のシミュレーション

1.6.1 概要

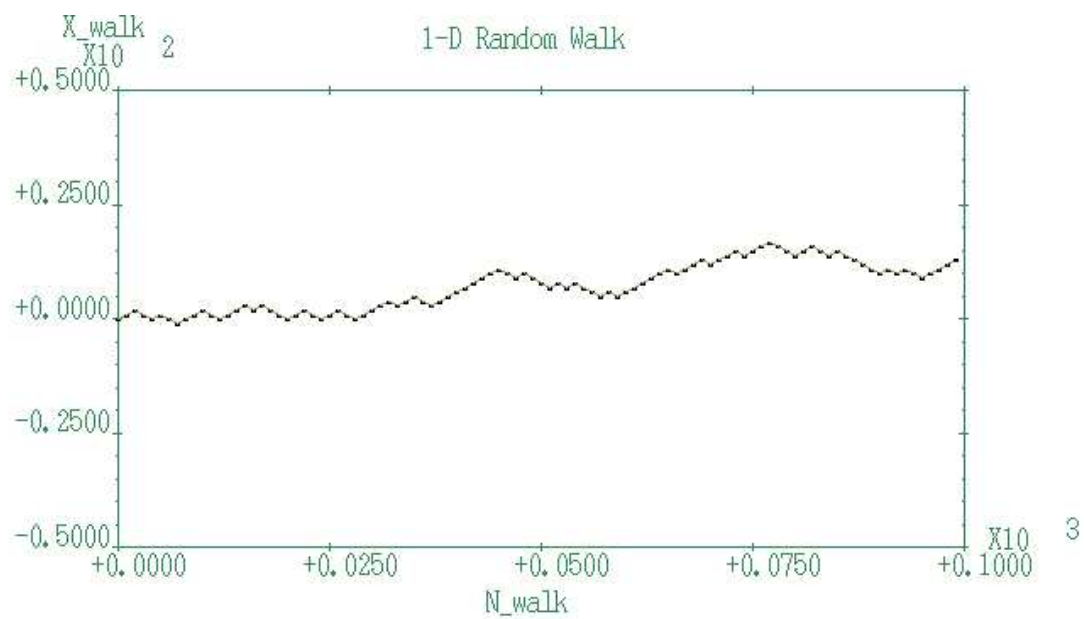
一様乱数を〈さいころ〉のように使うと酔歩のような選択肢が離散的（前／後）な場合のシミュレーションを行なうことができる。すなわち、

1. 前に進む確率を p (≤ 1) とする。
2. $rn < p$ ならば、前に一步進む。
3. $rn \geq p$ ならば、後に一步下がる。

として、シミュレーションを進めればよい。

1.6.2 出力例

一例として、 $p=0.5$ の場合の計算をとり上げる。



酔歩のシミュレーション ($p=0.5$)

```
/*      Sample Program [Chapter 5, Study 2]      */
/*              One dimensional random walk      */
/*              by Monte Carlo method            */

#include <stdio.h>
#include <math.h>

#define NPNT 100
#define X0 0.
#define DELTA 1.

main()
{
    double sgn,x_rnd;
    int i,ix;
    double RN();
    void grinit(),setcrs(),prtchr(),drwaxs(),drwgra(),grend();

    /* Parameters for graphics */
    double scale[2][3],x[101],y[101];
    char name[2][8]={" N_walk "," X_walk "};
    double xbase= 0., dxstp=5., xdisp=25.;
    double ybase=-50., dystp=5., ydisp=15.;

    /* Initialize RN generator */
    ix=500;

    /* Initialization */
    grinit();

    /* Write title */
    setcrs(250.,10.);
    prtchr("1-D Random Walk ",17);

    /* Calculation */
    x_rnd=X0;
    x[0]=0.;
    y[0]=x_rnd;
    for(i=0;i<NPNT;i++){
        if(RN(&ix)<0.5)
            sgn=+1.;
        else
            sgn=-1.;
        x_rnd+=sgn*DELTA;
        x[i+1]=(double)i;
```

```
    y[i+1]=x_rnd;
}

/* Draw graph */
scale[0][0]=xbase;
scale[0][1]=dxstp;
scale[0][2]=xdisp;
scale[1][0]=ybase;
scale[1][1]=dystp;
scale[1][2]=ydisp;
drwaxs(scale,name,1);
drwgra(x,y,NPNT,scale,4);
/* end grapggh */
grend();
}

double RN(ix)
int *ix;
{
    *ix = 111*(*ix)+9;
    *ix = *ix-1000000*(*ix/1000000);
    return (double)(*ix)/999999.;
}
```

1.7 研究課題:ベッセル方程式を解く

1.7.1 概要

物理学に現れるいろいろな常微分方程式は、変数を離散化し、それらを差分方程式に書き換えることによって、容易に数値解を求めることができる。解法としては、オイラー法、改良オイラー法およびルンゲークッタ法などがある。これらの方法を適用する場合、時間を離散化する幅と得られる数値解の収束性の間に強い相関があることを銘記すべきである。

1.7.2 出力例

一例として、 $n = 0$ のベッセル方程式をとり上げ、初期条件

$$\begin{cases} y(0) &= 1 \\ y'(0) &= 0 \\ \lim_{x \rightarrow 0} \frac{y'(x)}{x} &= \frac{1}{2} \end{cases} \quad (1.1)$$

のもとに数値解を求める。

ただし、ベッセルの方程式は2階常微分方程式なので

$$\begin{cases} y_1(x) &= y(x) \\ y_2(x) &= y'(x) \end{cases} \quad (1.2)$$

と置き換えて、連立1階常微分方程式に書き直す必要がある。それぞれの解法の収束性はどうだろうか？
図書館にある関数表の数値と見比べてみよう。

-Solution of bessel equation by Euler method			
x	y	dy/dx	
0.00	1.00000	0.00000	
0.10	0.99775	-0.04995	
0.20	0.99052	-0.09956	
0.30	0.97836	-0.14845	
0.40	0.96135	-0.19625	
0.50	0.93962	-0.24262	
0.60	0.91334	-0.28720	
0.70	0.88269	-0.32966	
0.80	0.84790	-0.36969	
0.90	0.80923	-0.40700	
1.00	0.76696	-0.44131	
1.10	0.72140	-0.47237	
1.20	0.67290	-0.49998	
1.30	0.62179	-0.52393	
1.40	0.56846	-0.54407	
1.50	0.51329	-0.56026	
1.60	0.45668	-0.57240	
1.70	0.39905	-0.58044	
1.80	0.34079	-0.58433	
1.90	0.28234	-0.58409	
2.00	0.22409	-0.57975	

オイラー法による計算

-Solution of bessell equation by I/Euler method		
x	y	dy/dx
0.00	1.00000	0.00000
0.10	0.99750	-0.04994
0.20	0.99002	-0.09950
0.30	0.97763	-0.14832
0.40	0.96040	-0.19603
0.50	0.93847	-0.24227
0.60	0.91200	-0.28670
0.70	0.88120	-0.32900
0.80	0.84629	-0.36884
0.90	0.80752	-0.40595
1.00	0.76520	-0.44005
1.10	0.71962	-0.47090
1.20	0.67113	-0.49829
1.30	0.62008	-0.52202
1.40	0.56685	-0.54194
1.50	0.51182	-0.55793
1.60	0.45540	-0.56989
1.70	0.39798	-0.57776
1.80	0.33998	-0.58151
1.90	0.28181	-0.58115
2.00	0.22389	-0.57672

改良オイラー法による計算

-Solution of bessell equation by R-Kutta method		
x	y	dy/dx
0.00	1.00000	0.00000
0.10	0.99750	-0.04994
0.20	0.99002	-0.09950
0.30	0.97763	-0.14832
0.40	0.96040	-0.19603
0.50	0.93847	-0.24227
0.60	0.91200	-0.28670
0.70	0.88120	-0.32900
0.80	0.84629	-0.36884
0.90	0.80752	-0.40595
1.00	0.76520	-0.44005
1.10	0.71962	-0.47090
1.20	0.67113	-0.49829
1.30	0.62009	-0.52202
1.40	0.56686	-0.54195
1.50	0.51183	-0.55794
1.60	0.45540	-0.56990
1.70	0.39798	-0.57776
1.80	0.33999	-0.58152
1.90	0.28182	-0.58116
2.00	0.22389	-0.57672

ルンゲ-クッタ法による計算

```

/*      Sample Program [Chapter 6, Example 1]      */
/*      Solving Bessel Equation for n=0 case */
/*      by      1.Euler method      */
/*      2.Improved Euler method */
/*      3.Runge-Kutta method      */

#include <stdio.h>
#include <math.h>

main()
{

    /* Variables */
    double sol_x,sol_y[2];
    double s1_dy[2],s2_dy[2],s3_dy[2],s4_dy[2];

    /* Initial condition for Bessel function(n=0) */
    double bes_0=1.,dbes_0=0.;

    /* Initial condition for the variable x */
    double x_0=0.;

    /* Parameters for iteration */
    double d_x=0.01;
    int n_rep=200;
    double xs,bes,besp;
    int i;

    /* Functions */
    double f_bes();
    void f_step();

    /* 1.Euler method */
    xs=x_0;
    bes =bes_0;
    besp=dbes_0;
    printf("-solution of Bessel equation by Euler method \n");
    printf("|      x      |      y      |      dy/dx      |\n");
    printf("|-----|\n");
    printf("| %5.2f      |%10.5f      |%10.5f      |\n",xs,bes,besp);
    for(i=0;i<n_rep;i++){
        sol_x  =xs;
        sol_y[0]=bes;
        sol_y[1]=besp;
    }
}

```

```

    f_step(d_x,sol_x,sol_y,s1_dy,f_bes);
    xs =xs +d_x;
    bes =bes +s1_dy[0];
    besp=besp+s1_dy[1];
    if((i+1)%10==0)
        printf("| %5.2f          |%10.5f      |%10.5f      |\\n",xs,bes,besp);
}

```

```

/* 2.improved Euler method */
xs=x_0;
bes =bes_0;
besp=dbes_0;
printf("-solution of Bessel equation by Modified Euler method \\n");
printf("|      x      |      y      |      dy/dx      |\\n");
printf("|-----|\\n");
printf("| %5.2f          |%10.5f      |%10.5f      |\\n",xs,bes,besp);
for(i=0;i<n_rep;i++){
    sol_x  =xs;
    sol_y[0]=bes;
    sol_y[1]=besp;
    f_step(d_x,sol_x,sol_y,s1_dy,f_bes);
    sol_x  =xs +d_x;
    sol_y[0]=bes +s1_dy[0];
    sol_y[1]=besp+s1_dy[1];
    f_step(d_x,sol_x,sol_y,s2_dy,f_bes);
    xs =xs +d_x;
    bes =bes +(s1_dy[0]+s2_dy[0])/2.;
    besp=besp+(s1_dy[1]+s2_dy[1])/2.;
    if((i+1)%10==0)
        printf("| %5.2f          |%10.5f      |%10.5f      |\\n",xs,bes,besp);
}

```

```

/* 3.Runge-Kutta method */
xs=x_0;
bes =bes_0;
besp=dbes_0;
printf("-solution of bessel equation by runge-kutta method \\n");
printf("|      x      |      y      |      dy/dx      |\\n");
printf("|-----|\\n");
printf("| %5.2f          |%10.5f      |%10.5f      |\\n",xs,bes,besp);
for(i=0;i<n_rep;i++){
    sol_x  =xs;
    sol_y[0]=bes;

```

```

    sol_y[1]=besp;
    f_step(dx,sol_x,sol_y,s1_dy,f_bes);
    sol_x  =xs  +0.5*dx;
    sol_y[0]=bes +0.5*s1_dy[0];
    sol_y[1]=besp+0.5*s1_dy[1];
    f_step(dx,sol_x,sol_y,s2_dy,f_bes);
    sol_x  =xs  +0.5*dx;
    sol_y[0]=bes +0.5*s2_dy[0];
    sol_y[1]=besp+0.5*s2_dy[1];
    f_step(dx,sol_x,sol_y,s3_dy,f_bes);
    sol_x  =xs  +    dx;
    sol_y[0]=bes +    s3_dy[0];
    sol_y[1]=besp+    s3_dy[1];
    f_step(dx,sol_x,sol_y,s4_dy,f_bes);
    xs  =xs  +dx;
    bes =bes +(s1_dy[0]+2.*s2_dy[0]+2.*s3_dy[0]+s4_dy[0])/6.;
    besp=besp+(s1_dy[1]+2.*s2_dy[1]+2.*s3_dy[1]+s4_dy[1])/6.;
    if((i+1)%10==0)
        printf("| %5.2f          |%10.5f      |%10.5f      |\n",xs,bes,besp);
    }
}

double f_bes(x,b,bp,i)
double x,b,bp;
int i;
{
    /* righthand side of diff. equations */
    switch(i){
    case 0:
        return bp;
    case 1:
        if(x<1.e-10)
            return -(-0.5+b);
        else
            return -(bp/x+b);
    default:
        return 0.;
    }
}

void f_step(dx,x,y,dy,func)
double dx,x,y[],dy[];
double func();
{
    double b,bp;

```

```
int i;  
b =y[0];  
bp=y[1];  
for(i=0;i<2;i++)  
    dy[i]=dx*func(x,b,bp,i);  
}
```

1.8 研究課題:人工衛星の軌道

1.8.1 概要

力学に現れるいろいろな常微分方程式も、基本的には前述のベッセル方程式の解法と同様にして、容易に数値解を求めることができる。具体的には、重心系で考えることにすると、 $(x(t), y(t))$ についての連立2階常微分方程式を解くことに帰着する。テキストで学んだ微分方程式の数値解法を適用するには、更に

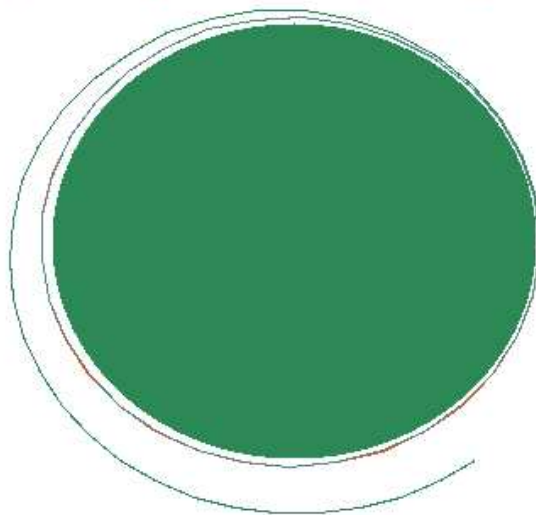
$$\begin{cases} y_1(t) = x(t) \\ y_2(t) = x'(t) \\ y_3(t) = y(t) \\ y_4(t) = y'(t) \end{cases} \quad (1.3)$$

と置き換えて、この方程式を連立1階常微分方程式に書き直す必要がある。

1.8.2 出力例

一例として、人工衛星（初期条件：高度100km、速度7.9km/s）の軌道の数値解をとり上げ、オイラー法、改良オイラー法およびルンゲ-クッタ法について、それぞれの解法の収束性を調べてみよう。

Tracking Satellite by Euler/Modified Euler/Runge-Kutta Methods



数値解の例；一番外側がオイラー法、内側2つが
改良オイラー法およびルンゲ-クッタ法

```

/*      Sample Program [Chapter 6, Study 1]          */
/*      finding an orbit of artificial satellite */
/*      by      1.Euler method          */
/*              2.Improved Euler method */
/*              3.Runge-Kutta method    */
/*      (in mks unit)          */

#include <stdio.h>
#include <math.h>

main()
{
    /* Variables*/
    double xs,ys,vx,vy,time,trc_t;
    double s_xs,s_ys,s_xn,s_yn;
    double trc_y[4];
    double t1_dy[4],t2_dy[4],t3_dy[4],t4_dy[4];
    int i;

    /* Parameters of the earth */
    double e_radi=6.38e6,e_xcen=0.,e_ycen=0.;

    /* Initial condition for the artificial satellite */
    double s_time=0.,s_x=6.48e6,s_y=0.,s_vx=0.,s_vy=7.9e3;

    /* Parameters for graphic window*/
    double v_x0=-12.e6,v_y0=-5.7e6,v_x1=12.e6,v_y1=7.7e6;

    /* Parameters for iteration */
    double d_time=16.;
    int n_rep=332;

    /* Functions */
    double f_gra();
    void f_step();
    void grinit(),setcrs(),prtchr(),paintf();
    void v_circ(),v_line();

    /* Initialization */
    grinit();

    /* Define virtual graphic window */
    v_wind(v_x0,v_y0,v_x1,v_y1);

    /* Write title */

```

```

setcrs(250.,10.);
prtchr("Tracking Satelllite",18);
setcrs(150.,40.);
prtchr("by Euler/Modified Euler/Runge-Kutta methods",43);

/* Draw the earth */
paintf(1);
v_circ(e_xcen,e_ycen,e_radi,1,0.,6.29);
paintf(0);

/* 1.Euler method */
v_circ(s_x,s_y,0.2,6,0.,0.);
time=s_time;
xs =s_x-e_xcen;
ys =s_y-e_ycen;
vx =s_vx;
vy =s_vy;
s_xs=s_x;
s_ys=s_y;
for(i=0;i<n_rep;i++){
    trc_t =time;
    trc_y[0]=xs;
    trc_y[1]=ys;
    trc_y[2]=vx;
    trc_y[3]=vy;
    f_step(d_time,trc_t,trc_y,t1_dy,f_gra);
    time=time+d_time;
    xs =xs+t1_dy[0];
    ys =ys+t1_dy[1];
    vx =vx+t1_dy[2];
    vy =vy+t1_dy[3];
    if((i+1)%10==0){
        s_xn=xs+e_xcen;
        s_yn=ys+e_ycen;
        v_line(s_xs,s_ys,s_xn,s_yn,6);
        v_circ(s_xn,s_yn,0.2,6,0.,0.);
        s_xs=s_xn;
        s_ys=s_yn;
    }
}

/* 2.improved euler method */
time=s_time;
xs =s_x-e_xcen;
ys =s_y-e_ycen;

```



```

vx  =s_vx;
vy  =s_vy;
s_xs=s_x;
s_ys=s_y;
for(i=0;i<n_rep;i++){
    trc_t  =time;
    trc_y[0]=xs;
    trc_y[1]=ys;
    trc_y[2]=vx;
    trc_y[3]=vy;
    f_step(d_time,trc_t,trc_y,t1_dy,f_gra);
    trc_t  =time+d_time;
    trc_y[0]=xs  +t1_dy[0];
    trc_y[1]=ys  +t1_dy[1];
    trc_y[2]=vx  +t1_dy[2];
    trc_y[3]=vy  +t1_dy[3];
    f_step(d_time,trc_t,trc_y,t2_dy,f_gra);
    trc_t  =time+d_time;
    xs=xs  +(t1_dy[0]+t2_dy[0])/2.;
    ys=ys  +(t1_dy[1]+t2_dy[1])/2.;
    vx=vx  +(t1_dy[2]+t2_dy[2])/2.;
    vy=vy  +(t1_dy[3]+t2_dy[3])/2.;
    if((i+1)%10==0){
s_xn=xs+e_xcen;
s_yn=ys+e_ycen;
v_line(s_xs,s_ys,s_xn,s_yn,5);
v_circ(s_xn,s_yn,0.2,5,0.,0.);
s_xs=s_xn;
s_ys=s_yn;
    }
}

```

```

/* 3.Runge-Kutta method */
time=s_time;
xs  =s_x-e_xcen;
ys  =s_y-e_ycen;
vx  =s_vx;
vy  =s_vy;
s_xs=s_x;
s_ys=s_y;
for(i=0;i<n_rep;i++){
    trc_t  =time;
    trc_y[0]=xs;
    trc_y[1]=ys;

```

```

    trc_y[2]=vx;
    trc_y[3]=vy;
    f_step(d_time,trc_t,trc_y,t1_dy,f_gra);
    trc_t    =time+0.5*d_time;
    trc_y[0]=xs  +0.5*t1_dy[0];
    trc_y[1]=ys  +0.5*t1_dy[1];
    trc_y[2]=vx  +0.5*t1_dy[2];
    trc_y[3]=vy  +0.5*t1_dy[3];
    f_step(d_time,trc_t,trc_y,t2_dy,f_gra);
    trc_t    =time+0.5*d_time;
    trc_y[0]=xs  +0.5*t2_dy[0];
    trc_y[1]=ys  +0.5*t2_dy[1];
    trc_y[2]=vx  +0.5*t2_dy[2];
    trc_y[3]=vy  +0.5*t2_dy[3];
    f_step(d_time,time,trc_y,t3_dy,f_gra);
    trc_t    =time+    d_time;
    trc_y[0]=xs  +    t3_dy[0];
    trc_y[1]=ys  +    t3_dy[1];
    trc_y[2]=vx  +    t3_dy[2];
    trc_y[3]=vy  +    t3_dy[3];
    f_step(d_time,trc_t,trc_y,t4_dy,f_gra);
    time=time+d_time;
    xs  =xs+(t1_dy[0]+2.*t2_dy[0]+2.*t3_dy[0]+t4_dy[0])/6.;
    ys  =ys+(t1_dy[1]+2.*t2_dy[1]+2.*t3_dy[1]+t4_dy[1])/6.;
    vx  =vx+(t1_dy[2]+2.*t2_dy[2]+2.*t3_dy[2]+t4_dy[2])/6.;
    vy  =vy+(t1_dy[3]+2.*t2_dy[3]+2.*t3_dy[3]+t4_dy[3])/6.;
    if((i+1)%10==0){
s_xn=xs+e_xcen;
s_yn=ys+e_ycen;
v_line(s_xs,s_ys,s_xn,s_yn,4);
v_circ(s_xn,s_yn,0.2,4,0.,0.);
s_xs=s_xn;
s_ys=s_yn;
    }
}

/* End graph */
grend();
}

double f_gra(time,x,y,vx,vy,i)
    double time,x,y,vx,vy;
    int i;
{
    /* righthand side of diff. equations    */

```

```
/* -in present case, time independent!! */
double e_mass=5.97e24,c_gra=6.67e-11;
double r;
switch(i){
case 0:
    return vx;
case 1:
    return vy;
case 2:
    r    =sqrt(x*x+y*y);
    return -c_gra*e_mass*x/(r*r*r);
case 3:
    r    =sqrt(x*x+y*y);
    return -c_gra*e_mass*y/(r*r*r);
default:
    return 0.;
}
}

void f_step(dtime,time,y,dy,func)
    double dtime,time,y[],dy[];
    double func();
{
    double xp,yp,vx,vy;
    int i;
    xp=y[0];
    yp=y[1];
    vx=y[2];
    vy=y[3];
    for(i=0;i<4;i++)
        dy[i]=dtime*func(time,xp,yp,vx,vy,i);
}
```

1.9 研究課題:ボイジャーと木星 -重力加速-

1.9.1 概要

力学に現れる問題で必ずしも自明でない問題の例として、惑星探査機ボイジャーの木星による重力加速の機構について検討してみよう。

原理的には、この問題は人工衛星の軌道計算と全くパラレルな問題で、初期条件と参照座標系が違っただけなのであるが、われわれの理解の困難さは相当程度に高くなって来る。実際には、いろいろな初期条件やさまざまな参照座標系をとって比較検討することによって、加速機構の本質が次第にはっきりと見えてくるだろう。

1.9.2 出力例

一例として、初期条件

ボイジャー

$$\begin{cases} x(0) &= 50 \times 10^9 m \\ y(0) &= 8 \times 10^9 m \\ x'(0) &= 8 \times 10^3 m \\ y'(0) &= 0 m \end{cases} \quad (1.4)$$

木星

$$\begin{cases} X(0) &= 0 m \\ Y(0) &= 0 m \\ X'(0) &= 13.5 \times 10^3 m \\ Y'(0) &= 0 m \end{cases} \quad (1.5)$$

のもとに、Runge-Kutta 法を使って、軌道の数値解を求め、いろいろな参照座標系で描いてみよう。

Voyager & Jupiter
-Gravitational Acceleration(dT=7.5d)



木星の重力加速を受けるボイジャー

```

/* Sample Program [Chapter 6, Study 2]          */
/* Examining gravitational acceleration of Voyager */
/*          by Runge-Kutta method          */
/*          (in MKS unit)          */

#include <stdio.h>
#include <math.h>

main()
{
    /* Variables*/
    double xs,ys,vx,vy,time,trc_t;
    double s_xs,s_ys,s_xn,s_yn;
    double xz,yz;
    double trc_y[4];
    double t1_dy[4],t2_dy[4],t3_dy[4],t4_dy[4];
    int i;

    /* Parameters of the Jupiter */
    double z_radi=71.6e6;
    double z_x=0.,z_y=0.;
    double z_vx=13.5e3,z_vy=0.;

    /* Initial condition for the Voyager */
    double v_radi=0.2;
    double s_time=0.,s_x=50000.e6,s_y=8000.e6,s_vx=8.e3,s_vy=0.;

    /* Parameters for graphic window*/
    double v_x0=-1000.e6,v_y0=-56000.e6,v_x1=210000.e6,v_y1=56000.e6;

    /* Parameters for iteration */
    double d_time=300.;
    int n_rep=55000;

    /* Functions */
    double f_gra();
    void f_step();
    void grinit(),setcrs(),prtchr(),paintf();
    void v_circ(),v_line();

    /* Initialization */
    grinit();

    /* Define virtual graphic window */
    v_wind(v_x0,v_y0,v_x1,v_y1);

```

```

/* Write title */
setcrs(250.,10.);
prtchr("Voyager & Jupiter",17);
setcrs(170.,40.);
prtchr("-Gravitational Acceleration(dT=7.5d)",36);

/* Artificial Enhancement */
v_radi *=5.e9;
z_radi *=30.;

/* Tracking Voyager by Runge-Kutta method */
v_line(s_x,s_y,z_x,z_y,2);
paintf(1);
v_circ(s_x,s_y,v_radi,4,0.,6.29);
v_circ(z_x,z_y,z_radi,1,0.,6.29);
paintf(0);
time=s_time;
xs =s_x;
ys =s_y;
vx =s_vx;
vy =s_vy;
xz =z_x;
yz =z_y;
for(i=0;i<n_rep;i++){
    trc_t =time;
    trc_y[0]=xs;
    trc_y[1]=ys;
    trc_y[2]=vx;
    trc_y[3]=vy;
    f_step(d_time,trc_t,trc_y,t1_dy,f_gra);
    trc_t =time+0.5*d_time;
    trc_y[0]=xs +0.5*t1_dy[0];
    trc_y[1]=ys +0.5*t1_dy[1];
    trc_y[2]=vx +0.5*t1_dy[2];
    trc_y[3]=vy +0.5*t1_dy[3];
    f_step(d_time,trc_t,trc_y,t2_dy,f_gra);
    trc_t =time+0.5*d_time;
    trc_y[0]=xs +0.5*t2_dy[0];
    trc_y[1]=ys +0.5*t2_dy[1];
    trc_y[2]=vx +0.5*t2_dy[2];
    trc_y[3]=vy +0.5*t2_dy[3];
    f_step(d_time,time,trc_y,t3_dy,f_gra);
    trc_t =time+ d_time;
    trc_y[0]=xs + t3_dy[0];

```

```

    trc_y[1]=ys + t3_dy[1];
    trc_y[2]=vx + t3_dy[2];
    trc_y[3]=vy + t3_dy[3];
    f_step(d_time,trc_t,trc_y,t4_dy,f_gra);
    time=time+d_time;
    xs =xs+(t1_dy[0]+2.*t2_dy[0]+2.*t3_dy[0]+t4_dy[0])/6.;
    ys =ys+(t1_dy[1]+2.*t2_dy[1]+2.*t3_dy[1]+t4_dy[1])/6.;
    vx =vx+(t1_dy[2]+2.*t2_dy[2]+2.*t3_dy[2]+t4_dy[2])/6.;
    vy =vy+(t1_dy[3]+2.*t2_dy[3]+2.*t3_dy[3]+t4_dy[3])/6.;
    xz =xz+d_time*z_vx;
    yz =yz+d_time*z_vy;
    if((i+1)%2160==0){
        v_line(xs,ys,xz,yz,2);
        printf(1);
        v_circ(xs,ys,v_radi,4,0.,6.29);
        v_circ(xz,yz,z_radi,1,0.,6.29);
        printf(0);
    }
}

/* End graph */
grend();
}

double f_gra(time,x,y,vx,vy,i)
    double time,x,y,vx,vy;
    int i;
{
    /* righthand side of diff. equations */
    /* -in present case, time independent!! */
    double c_gra=6.67e-11;
    double z_mass=1.90e27;
    double z_x=0.,z_y=0.;
    double z_vx=13.2e3,z_vy=0.;
    double xz,yz,r;
    xz=z_x+z_vx*time;
    yz=z_y+z_vy*time;
    switch(i){
    case 0:
        return vx;
    case 1:
        return vy;
    case 2:
        r =sqrt((x-xz)*(x-xz)+(y-yz)*(y-yz));
        return -c_gra*z_mass*(x-xz)/(r*r*r);
    }
}

```

```
case 3:
    r    =sqrt((x-xz)*(x-xz)+(y-yz)*(y-yz));
    return -c_gra*z_mass*(y-yz)/(r*r*r);
default:
    return 0.;
}
}

void f_step(dtime,time,y,dy,func)
    double dtime,time,y[],dy[];
    double func();
{
    double xp,yp,vx,vy;
    int i;
    xp=y[0];
    yp=y[1];
    vx=y[2];
    vy=y[3];
    for(i=0;i<4;i++)
        dy[i]=dtime*func(time,xp,yp,vx,vy,i);
}
```


1.10 研究課題: 3 体問題 -天体のカオス-

1.10.1 概要

古くから取り上げられている力学上の問題で、現在でもよく分かっていない問題の1つに、3体問題がある。このような問題に取り組むことにより、力学の持つ別の側面、デモーニッシュな奥深さに気付かされるだろう。

3体問題は、重心運動の自由度と、エネルギー保存則および角運動量保存則による制約を除いて、総計8個の自由度を持つ。その結果、人工衛星やボイジャーの場合（自由度は2個）と比べて、大変に複雑になる。一般的に、自由度が3以上の非線形力学系ではカオスが出現するといわれているが、3体問題でもカオスとの遭遇は避けられない。

1.10.2 出力例

一例として、対称的な初期条件を基準にして、そこからわずかに離れた初期条件をとった場合の軌道の安定性を調べてみよう。具体的には、

1. 対称的な初期条件

- 同一質量（地球相当）の3物体
- 互いの距離 20 万 km の正三角形配置
- 各辺に沿って時計周り方向に速度 1km/s で運動

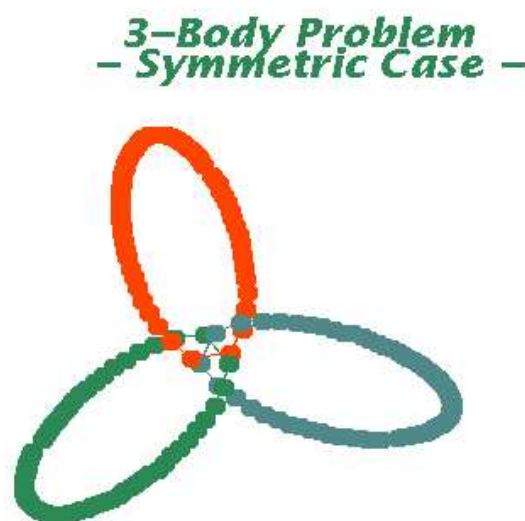
2. わずかだけ1の配置からずれた初期条件

（天体2が重心方向へ 200km（0.1%）移動）

3. さらに1の配置からずれた初期条件

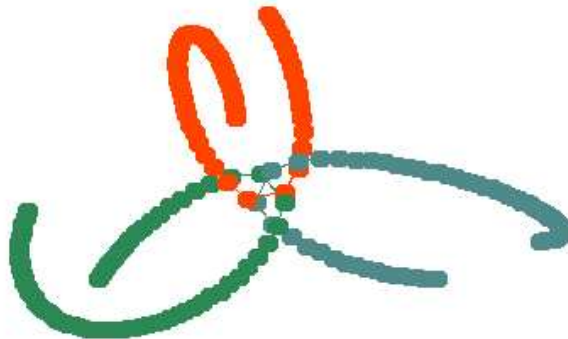
（天体2が重心方向へ 2000km（1%）移動）

について、Runge-Kutta 法を使って、軌道の数値解を求め、結果を図に描いてみよう。



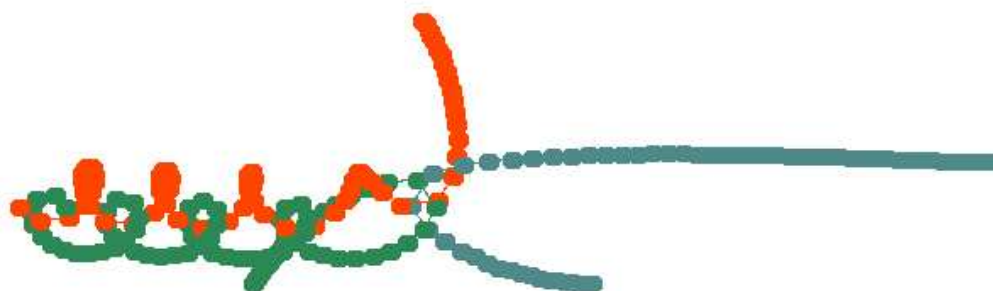
対称的な初期条件（左から物体1、2、3）

**3-Body Problem
-Quasi-Symmetric -**



わずかにずれた初期条件

**3-Body Problem
-Quasi-Symmetric -**



さらにずれた初期条件

```

/*      Sample Program [Chapter 6, Study 3]          */
/*      Challenging 3-body problem                  */
/*      by      Runge-Kutta method                  */
/*      (in MKS unit)                               */

#include <stdio.h>
#include <math.h>

main()
{
    /* Variables*/
    double trc_y[4][3];
    double t1_dy[4][3],t2_dy[4][3],t3_dy[4][3],t4_dy[4][3];
    double xs[3],ys[3],vx[3],vy[3],time,trc_t;
    double s_xs[3],s_ys[3];
    int i,j;

    /* Initial condition for the Objects */
    /*-Approximately symmetric condition-*/
    double s_x[3] ={-1.e8, 0., 1.e8};
    double s_y[3] ={ 0., 1.732e8, 0.};
    double s_vx[3]={ 0.5e3, 0.5e3,-1.e3};
    double s_vy[3]={ 0.866e3,-0.866e3, 0.};
    double s_time =0.;
    double s_radi[3]={6.38e6,6.38e6,6.38e6};
    int is_col[3]={1,2,4};

    /* Parameters for graphic window*/
    double v_x0=-2.5e8,v_y0=-0.5e8,v_x1=2.5e8,v_y1=2.5e8;
    /* Parameters for iteration */
    double d_time=60.;
    int n_rep=4500;

    /* Functions */
    double f_gra();
    void f_step();
    void grinit(),setcrs(),prtchr(),paintf();
    void v_circ(),v_line();

    /* Initialization */
    grinit();

    /* Define virtual graphic window */
    v_wind(v_x0,v_y0,v_x1,v_y1);

```

```

/* Write title */
setcrs(250.,30.);
prtchr(" 3-Body Problem",18);
setcrs(250.,50.);
prtchr("- Symmetric Case -",18);

/* Tracking the objects by Runge-Kutta method */
for(i=0;i<3;i++){
    printf(1);
    v_circ(s_x[i],s_y[i],s_radi[i],is_col[i],0.,6.29);
    printf(0);
}
time=s_time;
for(i=0;i<3;i++){
    xs[i] =s_x[i];
    ys[i] =s_y[i];
    vx[i] =s_vx[i];
    vy[i] =s_vy[i];
    s_xs[i]=s_x[i];
    s_ys[i]=s_y[i];
}
for(i=0;i<n_rep;i++){
    trc_t =time;
    for(j=0;j<3;j++){
        trc_y[0][j]=xs[j];
        trc_y[1][j]=ys[j];
        trc_y[2][j]=vx[j];
        trc_y[3][j]=vy[j];
    }
    f_step(d_time,trc_t,trc_y,t1_dy,f_gra);
    trc_t =time+0.5*d_time;
    for(j=0;j<3;j++){
        trc_y[0][j]=xs[j] +0.5*t1_dy[0][j];
        trc_y[1][j]=ys[j] +0.5*t1_dy[1][j];
        trc_y[2][j]=vx[j] +0.5*t1_dy[2][j];
        trc_y[3][j]=vy[j] +0.5*t1_dy[3][j];
    }
    f_step(d_time,trc_t,trc_y,t2_dy,f_gra);
    trc_t =time+0.5*d_time;
    for(j=0;j<3;j++){
        trc_y[0][j]=xs[j] +0.5*t2_dy[0][j];
        trc_y[1][j]=ys[j] +0.5*t2_dy[1][j];
        trc_y[2][j]=vx[j] +0.5*t2_dy[2][j];
        trc_y[3][j]=vy[j] +0.5*t2_dy[3][j];
    }
}

```

```

f_step(d_time,time,trc_y,t3_dy,f_gra);
trc_t  =time+   d_time;
for(j=0;j<3;j++){
    trc_y[0][j]=xs[j]  +   t3_dy[0][j];
    trc_y[1][j]=ys[j]  +   t3_dy[1][j];
    trc_y[2][j]=vx[j]  +   t3_dy[2][j];
    trc_y[3][j]=vy[j]  +   t3_dy[3][j];
}
f_step(d_time,trc_t,trc_y,t4_dy,f_gra);
time+=d_time;
for(j=0;j<3;j++){
    xs[j]+=(t1_dy[0][j]+2.*t2_dy[0][j]+2.*t3_dy[0][j]+t4_dy[0][j])/6.;
    ys[j]+=(t1_dy[1][j]+2.*t2_dy[1][j]+2.*t3_dy[1][j]+t4_dy[1][j])/6.;
    vx[j]+=(t1_dy[2][j]+2.*t2_dy[2][j]+2.*t3_dy[2][j]+t4_dy[2][j])/6.;
    vy[j]+=(t1_dy[3][j]+2.*t2_dy[3][j]+2.*t3_dy[3][j]+t4_dy[3][j])/6.;
}
if((i+1)%60==0){
    for(j=0;j<3;j++){
printf(1);
v_circ(xs[j],ys[j],s_radi[j],is_col[j],0.,6.29);
printf(0);
    }
}

/* End graph */
grend();
}

double f_gra(time,x,y,vx,vy,i,j)
    double time,x[3],y[3],vx[3],vy[3];
    int i,j;
{
    double r,f_tot;
    int k;

    /* Parameters on the objects */
    double c_gra=6.67e-11;
    double s_mass[3]={5.97e24,5.97e24,5.97e24};

    switch(i){
    case 0:
        return vx[j];
    case 1:
        return vy[j];

```

```

    case 2:
        f_tot=0.;
        for(k=0;k<3;k++){
            if(k!=j){
r=sqrt((x[j]-x[k])*(x[j]-x[k])+(y[j]-y[k])*(y[j]-y[k]));
f_tot+=-c_gra*s_mass[k]*(x[j]-x[k])/(r*r*r);
            }
        }
        return f_tot;
    case 3:
        f_tot=0.;
        for(k=0;k<3;k++){
            if(k!=j){
r=sqrt((x[j]-x[k])*(x[j]-x[k])+(y[j]-y[k])*(y[j]-y[k]));
f_tot+=-c_gra*s_mass[k]*(y[j]-y[k])/(r*r*r);
            }
        }
        return f_tot;
    default:
        return 0.;
    }
}

void f_step(dtime,time,y,dy,func)
    double dtime,time,y[4][3],dy[4][3];
    double func();
{
    double xp[3],yp[3],vx[3],vy[3];
    int i,j;

    for(j=0;j<3;j++){
        xp[j]=y[0][j];
        yp[j]=y[1][j];
        vx[j]=y[2][j];
        vy[j]=y[3][j];
    }
    for(i=0;i<4;i++){
        for(j=0;j<3;j++){
            dy[i][j]=dtime*func(time,xp,yp,vx,vy,i,j);
        }
    }
}

```

1.11 研究課題:ボルツマン分布則 -緩和による平衡状態の実現-

1.11.1 概要

古典的な分子運動論でよく知られているボルツマン分布則は、統計力学に現れるカノニカル分布の一例として解釈されているが、ここでは全く別の視点からこの問題にアプローチしてみよう。すなわち、極端な非平衡状態から出発し、衝突の繰返しによって分子集団の速度分布が漸近的にボルツマン分布則になることを、シミュレーションによって確かめてみる。なぜそのようなして得られた「平衡状態」がボルツマン分布則を実現しているのかは、必ずしも自明ではない。実際、個別の衝突は位相空間内に均一な粒子の再配置を起こす訳ではない。予想できることは、多数回の衝突によってある種の＜確率的な意味での固定点＞（衝突によって変わらない不変分布）に到達しているということである。

1.11.2 出力例

一例として、分子を剛体球として考えて分子同士の衝突の運動学を仮定したときの、分子の速度分布の緩和をシミュレーションし、「平衡状態」の速度分布をヒストグラムで見てみよう。具体的には、2000個の酸素分子 O_2 について、各々運動エネルギーが $\frac{3}{2}k_B T$ （一定）でランダムな運動方向を持っているという初期状態を仮定し、分子同士の衝突を30000回起こした後の状態における速度分布を調べる。ただし、 $T = 300 K$ とする。

```

VARIABLE  CONTENTS      GRAPH OF DISTRIBUTION
                                0      100     200     300     400     500
0.0000      +-----+-----+-----+-----+-----+-----+
0.0787      11      +*  |   |   |   |   |   |   |   |   |   |   |
0.1575      64      +  |*  |   |   |   |   |   |   |   |   |   |
0.2362      169     +  |  |   |   |*  |   |   |   |   |   |   |
0.3150      302     +  |  |   |   |  |   |*  |   |   |   |   |
0.3937      304     +-----+-----+-----+-----+-----+-----+
0.4724      324     +  |  |   |   |  |   |  |*  |   |   |   |   |
0.5512      283     +  |  |   |   |  |   |  |  |*  |   |   |   |
0.6299      201     +  |  |   |   |*  |   |  |  |  |   |   |   |
0.7087      133     +  |  |   |*  |   |  |  |  |  |   |   |   |
0.7874      87      +-----+-----+-----+-----+-----+-----+
0.8661      54      +  |*  |   |   |   |   |   |   |   |   |   |
0.9449      36      +  |*  |   |   |   |   |   |   |   |   |   |
1.0236      18      +*  |   |   |   |   |   |   |   |   |   |   |
1.1024      8       +*  |   |   |   |   |   |   |   |   |   |   |
1.1811      2       +-----+-----+-----+-----+-----+-----+
1.2598      1       *  |   |   |   |   |   |   |   |   |   |   |
1.3386      1       *  |   |   |   |   |   |   |   |   |   |   |
1.4173      1       *  |   |   |   |   |   |   |   |   |   |   |
1.4961      1       *  |   |   |   |   |   |   |   |   |   |   |
1.5748      0       +-----+-----+-----+-----+-----+-----+
1.6536      0       *  |   |   |   |   |   |   |   |   |   |   |
1.7323      0       *  |   |   |   |   |   |   |   |   |   |   |
1.8110      0       *  |   |   |   |   |   |   |   |   |   |   |
1.8898      0       *  |   |   |   |   |   |   |   |   |   |   |
1.9685      0       +-----+-----+-----+-----+-----+-----+
2.0473      +-----+-----+-----+-----+-----+-----+
* 0.1000e+06
<NUMBER OF ENTRIES> TOT: 2000.
UNDER RANGE | IN RANGE | OVER RANGE
0. | 2000. | 0.

```

$|\vec{v}|$ の分布

VARIABLE	CONTENTS	GRAPH OF DISTRIBUTION					
		0	100	200	300	400	500
0.0000		+	+	+	+	+	+
0.0455	280	+				*	
0.0909	263	+				*	
0.1364	261	+				*	
0.1818	233	+				*	
0.2273	196	+	+	+	+	+	+
0.2728	184	+			*		
0.3182	132	+			*		
0.3637	109	+			*		
0.4091	102	+		*			
0.4546	85	+	+	*			
0.5001	52	+	*				
0.5455	35	+	*				
0.5910	22	+	*				
0.6365	17	+	*				
0.6819	13	+	+	+	+	+	+
0.7274	5	+	+				
0.7728	7	+	+				
0.8183	0	*					
0.8638	2	*					
0.9092	1	+	+	+	+	+	+
0.9547	0	*					
1.0001	0	*					
1.0456	0	*					
1.0911	0	*					
1.1365	1	+	+	+	+	+	+
1.1820		+	+	+	+	+	+

* 0.1000e+06
 <NUMBER OF ENTRIES> TOT: 2000.
 UNDER RANGE | IN RANGE | OVER RANGE
 0. | 2000. | 0.

 v_x の分布

VARIABLE	CONTENTS	GRAPH OF DISTRIBUTION					
		0	100	200	300	400	500
0.0000		+	+	+	+	+	+
0.0455	257	+				*	
0.0909	253	+				*	
0.1364	265	+				*	
0.1818	230	+				*	
0.2273	209	+	+	+	+	+	+
0.2728	198	+			*		
0.3182	143	+			*		
0.3637	120	+		*			
0.4091	92	+		*			
0.4546	76	+	+	*			
0.5001	45	+	*				
0.5455	26	+	*				
0.5910	25	+	*				
0.6365	25	+	*				
0.6819	14	+	+	+	+	+	+
0.7274	4	*					
0.7728	7	+	+				
0.8183	6	+	+				
0.8638	3	*					
0.9092	0	+	+	+	+	+	+
0.9547	2	*					
1.0001	0	*					
1.0456	0	*					
1.0911	0	*					
1.1365	0	+	+	+	+	+	+
1.1820		+	+	+	+	+	+

* 0.1000e+06
 <NUMBER OF ENTRIES> TOT: 2000.
 UNDER RANGE | IN RANGE | OVER RANGE
 0. | 2000. | 0.

 v_y の分布


```

/*      Sample Program [Chapter 7, Study 1]      */
/*      Reduction of Boltzmann distribution */
/*      by a relaxation model      */

#include <stdio.h>
#include <math.h>

#define G_MASS      32.  /* Mass number of molecule: O2 */
#define G_TEMP      300. /* Temperature: 300K      */
#define C_BOLT      1.38E-16 /* Boltzmann Constant */
#define C_AVOG      6.24E23 /* Avogadro Number */
#define PI          3.1416  /* Pi */

main()
{
    int i,ic1,ic2;
    double sinth,costh,phai;
    double vcmx,vcmY,vcmZ;
    double vrlx,vrly,vrlz;
    double va,vrl;
    double RN();

    /* Arrays for histograms */
    double hpa_va[4]={0.,0.,0.,25.};
    double hpa_vx[4]={0.,0.,0.,25.};
    double hpa_vy[4]={0.,0.,0.,25.};
    double hpa_vz[4]={0.,0.,0.,25.};
    int har_va[51],hst_va[3];
    int har_vx[51],hst_vx[3];
    int har_vy[51],hst_vy[3];
    int har_vz[51],hst_vz[3];

    /* Seed for RN generator */
    int ix=100;

    /* Tracks in velocity space */
    double vx[2000],vy[2000],vz[2000];

    /* Calculate constants in use */
    /* -Mass of molecule      */
    double p_mass=G_MASS/C_AVOG;
    /* -Initial velocity of molecule */
    double c_kt=C_BOLT*G_TEMP;
    double p_vel2=3.*c_kt/p_mass;
    double p_vel =sqrt(p_vel2);

```

```

/* Initialize Buffer */
for(i=0;i<50;i++){
    har_va[i]=0;
    har_vx[i]=0;
    har_vy[i]=0;
    har_vz[i]=0;
}
for(i=0;i<3;i++){
    hst_va[i]=0;
    hst_vx[i]=0;
    hst_vy[i]=0;
    hst_vz[i]=0;
}

/* Initialization */
/* -Velocities */
for(i=0;i<2000;i++){
    costh=1.-2.*RN(&ix);
    sinth=sqrt(1.-costh*costh);
    phai =2.*PI*RN(&ix);
    vx[i]=p_vel*sinth*cos(phai);
    vy[i]=p_vel*sinth*sin(phai);
    vz[i]=p_vel*costh;
}

/* -Parameters for histogram */
hpa_va[1]=4.*p_vel;
hpa_va[2]=hpa_va[1]/hpa_va[3];
hpa_vx[1]=4.*p_vel/sqrt(3.);
hpa_vx[2]=hpa_vx[1]/hpa_vx[3];
hpa_vy[1]=4.*p_vel/sqrt(3.);
hpa_vy[2]=hpa_vy[1]/hpa_vy[3];
hpa_vz[1]=4.*p_vel/sqrt(3.);
hpa_vz[2]=hpa_vz[1]/hpa_vz[3];

/* Tracking the molecules in collisions */
for(i=0;i<30000;i++){
/* -Select two molecules involved in collision */
    ic1=(int)(2000.*RN(&ix));
    ic2=(int)(2000.*RN(&ix));
    if(ic1!=ic2){
        /* -Calculate 2-body kinematics */
        /* ..Velocity of CMS */

```

```

        vcmx=0.5*(vx[ic1]+vx[ic2]);
        vcmy=0.5*(vy[ic1]+vy[ic2]);
        vcmz=0.5*(vz[ic1]+vz[ic2]);
/* ..Velocity in CMS */
        vrlx=0.5*(vx[ic1]-vx[ic2]);
        vrly=0.5*(vy[ic1]-vy[ic2]);
        vrlz=0.5*(vz[ic1]-vz[ic2]);
/* ..Moving direction after collision */
        costh=1.-2.*RN(&ix);
        sinth=sqrt(1.-costh*costh);
        phai =2.*PI*RN(&ix);
/* ..Velocity after collision */
vrl =sqrt(vrlx*vrlx+vrly*vrly+vrlz*vrlz);
        vrlx=vrl*sinth*cos(phai);
        vrly=vrl*sinth*sin(phai);
        vrlz=vrl*costh;
        vx[ic1]= vrlx+vcmx;
        vy[ic1]= vrly+vcmy;
        vz[ic1]= vrlz+vcmz;
        vx[ic2]=-vrlx+vcmx;
        vy[ic2]=-vrly+vcmy;
        vz[ic2]=-vrlz+vcmz;
    }
}

/* Histograming */
for(i=0;i<2000;i++){
va=sqrt(vx[i]*vx[i]+vy[i]*vy[i]+vz[i]*vz[i]);
hbook(    va    ,hpa_va,har_va,hst_va,1);
        hbook(fabs(vx[i]),hpa_vx,har_vx,hst_vx,1);
        hbook(fabs(vy[i]),hpa_vy,har_vy,hst_vy,1);
        hbook(fabs(vz[i]),hpa_vz,har_vz,hst_vz,1);
    }

/* Print out */
hbook(    va    ,hpa_va,har_va,hst_va,0);
        hbook(fabs(vx[i]),hpa_vx,har_vx,hst_vx,0);
        hbook(fabs(vy[i]),hpa_vy,har_vy,hst_vy,0);
        hbook(fabs(vz[i]),hpa_vz,har_vz,hst_vz,0);
}

double RN(ix)
int *ix;
{
    *ix = 111*(*ix)+9;

```

```
*ix = *ix-10000000*(*ix/1000000);  
return (double)(*ix)/999999.;  
}
```

1.12 研究課題: 3次元酔歩 -確率過程-

1.12.1 概要

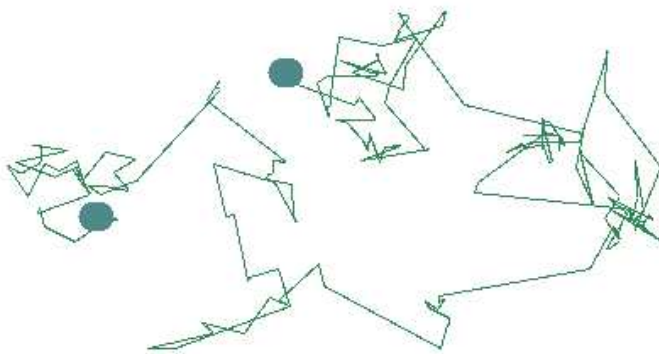
ここでは、現実的な問題として、気体の中での電子の熱運動を3次元酔歩モデルによって捉えてみよう。気体分子との衝突によって電子の運動エネルギーは変わらずにその運動方向だけが変わると考えると、「一定時間毎にある距離（平均自由行程）だけ進んで運動方向を変える」という3次元酔歩とパラレルになっていることに気付かされる。ここでは、もう少しだけ現実的に考えて、平均自由行程の代わりに指数分布に従う自由行程を採用してシミュレーションを行なう。

1.12.2 出力例

一例として、気体分子と電子をともに剛体球とみなし、次のような仮定のもとにシミュレーションを行なってみよう。

- 気体分子の速度は、電子の速度に較べて十分に小さく、無視できる。
- 平均自由行程は電子の速度に依らず一定 ($\lambda = 6\text{cm}$) である。
- 気体分子との衝突の後の電子の速度の大きさは変わらない。
- 気体分子と衝突の後の電子の運動方向は等方分布に従う。

- 3-Dim Random Walk -



3次元酔歩のシミュレーション

```

/*      Sample Program [Chapter 7, Study 2a]      */
/*              3-D random walk              */
/*              by Monte Carlo method            */

#include <stdio.h>
#include <math.h>

#define X0      0.      /* Initial Positoin      */
#define Y0      0.
#define Z0      0.
#define P_MEAN  6.      /* Mean Free Path      */
#define NCOLL   100     /* Number of Collisions */
#define NPART    2      /* Number of Particles  */
#define NINTR    1      /* Intervals to be Skipped */
#define PI      3.14159 /* Pi                   */

main()
{
    double x,y,z,dx,dy,dz;
    double xs,ys;
    double flight;
    double sinth,costh,phai;
    int i,j,ix;

    /* Parameters for graphic window*/
    double v_x0=-70.,v_y0=-42.,v_x1=70.,v_y1=42.;

    /* Functions */
    double RN_e(),RN();
    void grinit(),grend(),setcrs(),prtchr();
    void v_wind(),v_circ(),v_line(),paintf();

    /* Seed for RN generator */
    ix=100;

    /* Initialization */
    grinit();
    /* Define virtual graphic window */
    v_wind(v_x0,v_y0,v_x1,v_y1);

    /* Write title */
    setcrs(150.,30.);
    prtchr("- 3-Dim Random Walk -",21);

    /* Monte Carlo simulation */

```

```

v_line(-3., 0., 3., 0., 2);
v_line( 0., -3., 0., 3., 2);
for(i=0; i<NPART; i++){
    /* -Initial position */
    x=X0;
    y=Y0;
    z=Z0;
    /* -Initial direction cosine */
    costh=1.-2.*RN(&ix);
    sinth=sqrt(1.-costh*costh);
    phai =2.*PI*RN(&ix);
    dx   =sinth*cos(phai);
    dy   =sinth*sin(phai);
    dz   =costh;
    /* -Initial position for graphics */
    /*      (x-y projection)      */
    xs=X0;
    ys=Y0;
    for(j=0; j<NCOLL; j++){
        /* -Flight length */
        flight=P_MEAN*RN_e(&ix);
        x += flight*dx;
        y += flight*dy;
        z += flight*dz;
        if(j%NINTR==0){
v_line(xs,ys,x,y,1);
xs=x;
ys=y;
        }
        /* -Change direction */
        costh=1.-2.*RN(&ix);
        sinth=sqrt(1.-costh*costh);
        phai =2.*PI*RN(&ix);
        dx   =sinth*cos(phai);
        dy   =sinth*sin(phai);
        dz   =costh;
    }
    printf(1);
    v_circ(xs,ys,3.,4,0.,6.29);
    printf(0);
}

/* End graph */
grend();
}

```



```
double RN_e(ix)
    int *ix;
{
    /* Exponential Random Number Generator */
    /*      RN_e  = -ln(1.-RN)      */
    /*      *ix:Seed for Uniform Random Number */
    double RN();
    return -log(1.-RN(ix)+1.e-10);
}
```

```
double RN(ix)
int *ix;
{
    /* Uniform Random Number Generator */
    /*      *ix:Seed      */
    *ix = 111*(*ix)+9;
    *ix = *ix-1000000*(*ix/1000000);
    return (double)(*ix)/999999.;
}
```

1.13 研究課題: 3 次元酔歩 - 拡散現象 -

1.13.1 概要

前項の確率過程を電子の集団に適用すると、拡散現象が現れる。

1.13.2 出力例

一例として、次のような仮定のもとにシミュレーションを行なってみよう。

- 時刻 $t = 0$ で 300 個の原子が座標原点にある。
- 気体分子の速度は、電子の速度に較べて十分に小さく、無視できる。
- 平均自由行程は電子の速度に依らず一定 ($\lambda = 6\text{cm}$) である。
- 気体分子との衝突の後の電子の速度の大きさは変わらない。
- 気体分子と衝突の後の電子の運動方向は等方分布に従う。

VARIABLE	CONTENTS	GRAPH OF DISTRIBUTION									
		0	10	20	30	40	50				
-2.0000		+	+	+	+	+	+	+	+	+	
-1.8400	0	*								+	
-1.6800	0	*								+	
-1.5200	0	*								+	
-1.3600	1	++								+	
-1.2000	3	++*								+	
-1.0400	3	+	*							+	
-0.8800	6	+	*							+	
-0.7200	7	+		*						+	
-0.5600	14	+			*					+	
-0.4000	25	+	+	+	+	+	+	+	+	+	
-0.2400	32	+					*			+	
-0.0800	48	+								+	
0.0800	37	+						*		+	
0.2400	27	+				*				+	
0.4000	27	+	+	+	+	+	+	+	+	+	
0.5600	22	+				*				+	
0.7200	22	+				*				+	
0.8800	11	+			*					+	
1.0400	9	+		*						+	
1.2000	4	++*								+	
1.3600	2	+	*							+	
1.5200	0	*								+	
1.6800	0	*								+	
1.8400	0	*								+	
2.0000	0	+	+	+	+	+	+	+	+	+	
2.1600		+	+	+	+	+	+	+	+	+	
* 0.1000e+03											
<NUMBER OF ENTRIES> TOT: 300.											
UNDER RANGE		IN RANGE		OVER RANGE							
0.		300.		0.							

 x の分布

VARIABLE	CONTENTS	GRAPH OF DISTRIBUTION									
		0	10	20	30	40	50				
-2.0000		+	+	+	+	+	+	+	+	+	+
-1.8400	0	*									+
-1.6800	0	*									+
-1.5200	0	*									+
-1.3600	1	++									+
-1.2000	1	++	----	----	----	----	----	----	----	----	+
-1.0400	4	+	*								+
-0.8800	1	++									+
-0.7200	17	+			*						+
-0.5600	17	+			*						+
-0.4000	13	+	----	----	*	----	----	----	----	----	+
-0.2400	29	+					*				+
-0.0800	44	+							*		+
0.0800	36	+						*			+
0.2400	34	+						*			+
0.4000	40	+	----	----	----	----	----	----	*	----	+
0.5600	33	+						*			+
0.7200	13	+			*						+
0.8800	6	+		*							+
1.0400	10	+		*							+
1.2000	1	++	----	----	----	----	----	----	----	----	+
1.3600	0	*									+
1.5200	0	*									+
1.6800	0	*									+
1.8400	0	*									+
2.0000	0	+	----	----	----	----	----	----	----	----	+
2.1600		+	+	+	+	+	+	+	+	+	+

* 0.1000e+03
 <NUMBER OF ENTRIES> TOT: 300.
 UNDER RANGE | IN RANGE | OVER RANGE
 0. | 300. | 0.

 y の分布

VARIABLE	CONTENTS	GRAPH OF DISTRIBUTION									
		0	10	20	30	40	50				
-2.0000		+	+	+	+	+	+	+	+	+	+
-1.8400	0	*									+
-1.6800	0	*									+
-1.5200	0	*									+
-1.3600	1	++									+
-1.2000	1	++	----	----	----	----	----	----	----	----	+
-1.0400	1	++									+
-0.8800	5	+	*								+
-0.7200	10	+		*							+
-0.5600	19	+			*						+
-0.4000	25	+	----	----	----	*	----	----	----	----	+
-0.2400	29	+					*				+
-0.0800	37	+						*			+
0.0800	46	+								*	+
0.2400	36	+						*			+
0.4000	28	+	----	----	----	----	*	----	----	----	+
0.5600	23	+				*					+
0.7200	21	+				*					+
0.8800	10	+		*							+
1.0400	5	+	*								+
1.2000	3	++	----	----	----	----	----	----	----	----	+
1.3600	0	*									+
1.5200	0	*									+
1.6800	0	*									+
1.8400	0	*									+
2.0000	0	+	----	----	----	----	----	----	----	----	+
2.1600		+	+	+	+	+	+	+	+	+	+

* 0.1000e+03
 <NUMBER OF ENTRIES> TOT: 300.
 UNDER RANGE | IN RANGE | OVER RANGE
 0. | 300. | 0.

 z の分布

```

/*      Sample Program [Chapter 7, Study 2b]      */
/*              3-D random walk              */
/*              by Monte Carlo method            */

#include <stdio.h>
#include <math.h>

#define X0      0.      /* Initial Positoin      */
#define Y0      0.
#define Z0      0.
#define P_MEAN  6.      /* Mean Free Path      */
#define NCOLL   100     /* Number of Collisions */
#define NPART   200     /* Number of Particles  */
#define NINTR   1       /* Intervals to be Skipped */
#define PI      3.14159 /* Pi                   */

main()
{
    double x,y,z,dx,dy,dz;
    double xs,ys;
    double flight;
    double sinth,costh,phai;
    int i,j,ix;

    /* Functions */
    double RN_e(),RN();
    void hbook();

    /* Arrays for histograms */
    double hpa_px[4]={-200.,200.,16.,25.};
    double hpa_py[4]={-200.,200.,16.,25.};
    double hpa_pz[4]={-200.,200.,16.,25.};
    int har_px[26],hst_px[3];
    int har_py[26],hst_py[3];
    int har_pz[26],hst_pz[3];

    /* Initialize Buffer */
    for(i=0;i<25;i++){
        har_px[i]=0;
        har_py[i]=0;
        har_pz[i]=0;
    }
    for(i=0;i<3;i++){
        hst_px[i]=0;

```

```

    hst_py[i]=0;
    hst_pz[i]=0;

}

/* Seed for RN generator */
ix=100;

/* Monte Carlo simulation */
for(i=0;i<NPART;i++){
    /* -Initial position */
    x=X0;
    y=Y0;
    z=Z0;
    /* -Initial direction cosine */
    costh=1.-2.*RN(&ix);
    sinth=sqrt(1.-costh*costh);
    phai =2.*PI*RN(&ix);
    dx   =sinth*cos(phai);
    dy   =sinth*sin(phai);
    dz   =costh;
    for(j=0;j<NCOLL;j++){
        /* -Flight length */
        flight=P_MEAN*RN_e(&ix);
        x += flight*dx;
        y += flight*dy;
        z += flight*dz;
        /* -Change direction */
        costh=1.-2.*RN(&ix);
        sinth=sqrt(1.-costh*costh);
        phai =2.*PI*RN(&ix);
        dx   =sinth*cos(phai);
        dy   =sinth*sin(phai);
        dz   =costh;
    }
    hbook(x,hpa_px,har_px,hst_px,1);
    hbook(y,hpa_py,har_py,hst_py,1);
    hbook(z,hpa_pz,har_pz,hst_pz,1);
}

/* Print out */
hbook(x,hpa_px,har_px,hst_px,0);
hbook(y,hpa_py,har_py,hst_py,0);
hbook(z,hpa_pz,har_pz,hst_pz,0);
}

```

```
double RN_e(ix)
    int *ix;
{
    /* Exponential Random Number Generator */
    /*      RN_e  = -ln(1.-RN)      */
    /*      *ix:Seed for Uniform Random Number */
    double RN();
    return -log(1.-RN(ix)+1.e-10);
}
```

```
double RN(ix)
int *ix;
{
    /* Uniform Random Number Generator */
    /*      *ix:Seed      */
    *ix = 111*(ix)+9;
    *ix = *ix-1000000*(ix/1000000);
    return (double)(ix)/999999.;
}
```

1.14 研究課題:気体中のブラウン粒子の運動 -座標空間像-

1.14.1 概要

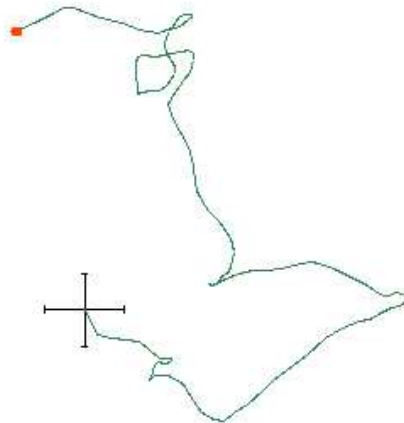
ブラウン運動は、ミクロな系とマクロな系との確率的な相互作用の一つの典型である。ここでは、例えば、大気中に浮遊する煙の粒子の運動に着目して、その性質を調べてみよう。特に、運動の軌跡の持つフラクタル性やいろいろな次元量（ハウスドルフ次元、情報次元など）を見てみるのも面白いだろう。

1.14.2 出力例

一例として、1気圧の酸素ガス中における炭素微片のブラウン運動を、次のような仮定のもとにシミュレーションしてみよう。

- 炭素微片は剛体球とみなす。
(半径 $4.4 \times 10^{-7} \text{cm}$ 、重さ $6.0 \times 10^{-19} \text{g}$)
- 平均衝突時間 dt 内に1回衝突。
- 衝突は dt 内の任意時刻にランダムに起こる。
- $t = 0$ で座標原点にあった炭素微片に対して、 $t = 10^5 dt$ までを追跡。

3-Dimensional Brownian Motion – Monte Carlo Simulation –



気体中のブラウン粒子

```

/* Sample Program [Chapter 7, Study 3] */
/*          3-D Brownian motion          */
/*          by Monte Carlo method        */
/*          (in CGS unit)                */

#include <stdio.h>
#include <math.h>

#define X0      0.      /* Initial Positoin      */
#define Y0      0.
#define Z0      0.
#define VX0     0.      /* Initial Velocity      */
#define VY0     0.
#define VZ0     0.

/* Param. for simulation */
#define N_COLL 120000 /* Number of collisions */
#define N_PART 1      /* Number of particles   */
#define N_INTR 1000   /* Interval of observation */
/* Parameters for cluster */
#define P_MASS 6.e-19 /* Mass:6.e-19g          */
#define P_RADI 4.6e-7 /* Radius:46A            */
/* Parameters for gas */
#define G_MNUM 32.     /* Mass number:oxygen     */
#define G_TEMP 300.    /* Temperature:300K       */
#define G_PRES 1.      /* Pressure:1atm          */
/* Universal Constants */
#define PI      3.14159 /* Pi                      */
#define C_BOLT 1.38e-16 /* Boltzmann Constant     */
#define C_AVOG 6.03e23 /* Avogadoro Constant     */

main()
{
    double x,y,z,dx,dy,dz;
    double vx,vy,vz,v,dv,vmin,vmax;
    double vxm,vym,vzm,vcmx,vcmx,vcmz,vrlx,vrly,vrlz,vrl;
    double time,dt,dt_bef;
    double sum,area,fnorm,factor,prob,t_scal;
    double chk,fv;
    double xs,ys;
    double tk,g_mass,g_dens;
    double sinth,costh,phai;
    int i,j,k,ks;

    /* Parameters for graphic window*/
    double v_x0=-0.2e-4,v_y0=-1.2e-5,v_x1= 0.5e-4,v_y1=3.0e-5;

```



```

/* Functions */
double RN();
void grinit(),grend(),setcrs(),prtchr();
void v_wind(),v_circ(),v_line(),paintf();

/* Seed for RN generators */
int ix=0,ix1=23450,ix2=34560,ix3=45670,ix4=56780;

/* Probability function for collision */
double p_coll[101];

/* Initialization */
grinit();

/* -Virtual graphic window */
v_wind(v_x0,v_y0,v_x1,v_y1);

/* -particle density in gas */
g_dens=C_AVOG*G_PRES/22.4e3;

/* -kBT */
tk=C_BOLT*G_TEMP;

/* Mass of molecule */
g_mass=G_MNUM/C_AVOG;

/* -Velocity Range */
vmin=0.;
vmax=4.*sqrt(tk/g_mass);

/* -Integration */
dv =(vmax-vmin)/100.;

/* Reduction of probability function for collision */
sum =0.;
area =PI*P_RADI*P_RADI;
fnorm =sqrt(g_mass/(2.*PI*tk));
factor=area*g_dens*fnorm;
for(i=0;i<101;i++){
    v =vmin+dv *(double)i;
    prob=factor*v*exp(-0.5*g_mass*v*v/tk)*dv;
    sum += prob;
    p_coll[i]=sum;
}

```

```

t_scal=sum;
/* Scale probability */
for(i=0;i<101;i++){
    p_coll[i]=p_coll[i]/t_scal;
}

/* Get time slice:mean collision time */
dt=1./t_scal;

/* Write title */
setcrs(150.,10.);
prtchr("3-Dimensional Brownian Motion",30);
setcrs(150.,40.);
prtchr("- Monte Carlo Simulation -",27);

/* Monte Carlo Simulation */
/* -Reference marker around origin */
/* ..x-scale */
v_line(-3.3e-6, 0., 3.3e-6, 0.,0);
v_line(-3.3e-6,-3.3e-7,-3.3e-6,+3.3e-7,0);
v_line( 3.3e-6,-3.3e-7, 3.3e-6,+3.3e-7,0);
/* ..y-scale */
v_line( 0.,-3.3e-6, 0., 3.3e-6,0);
v_line(-3.3e-7,-3.3e-6, 3.3e-7,-3.3e-6,0);
v_line(-3.3e-7, 3.3e-6, 3.3e-7, 3.3e-6,0);

for(i=0;i<N_PART;i++){
    /* -Reset time */
    time=0.;

    /* -Initial position of particle(i) */
    x=X0;
    y=Y0;
    z=Z0;
    vx=VX0;
    vy=VY0;
    vz=VZ0;

    /* ..x-y projection */
    xs=X0;
    ys=Y0;
    for(j=0;j<N_COLL;j++){
        /* -Step DT */
        time += dt;
    }
}

```

```

/* -Before collision */
/* ..Time interval */
    dt_bef=dt*RN(&ix);
/* ..Drift */
    x += vx*dt_bef;
    y += vy*dt_bef;
    z += vz*dt_bef;

/* ..Velocity of molecule */
chk = RN(&ix);
for(k=1;k<101;k++){
    if(chk<p_coll[k]&&chk>p_coll[k-1])
ks=k-1;
}

    fv=dv*(chk-p_coll[ks])/(p_coll[ks+1]-p_coll[ks]);
    v =dv*(double)ks+fv;
    costh=1.-2.*RN(&ix1);
    sinth=sqrt(1.-costh*costh);
    phai =2.*PI*RN(&ix2);
    vxm =v*sinth*cos(phai);
    vym =v*sinth*sin(phai);
    vzm =v*costh;

/* -Kinematics */
/* ..Velocity of CMS */
    vcmx=(P_MASS*vx+g_mass*vxm)/(P_MASS+g_mass);
    vcmy=(P_MASS*vy+g_mass*vym)/(P_MASS+g_mass);
    vcmz=(P_MASS*vz+g_mass*vzm)/(P_MASS+g_mass);

/* ..Velocity in CMS */
    vrlx=vx-vcmx;
    vrly=vy-vcmy;
    vrlz=vz-vcmz;
    vrl =sqrt(vrlx*vrlx+vrly*vrly+vrlz*vrlz);

/* ..Moving direction after collision */
    costh=1.-2.*RN(&ix3);
    sinth=sqrt(1.-costh*costh);
    phai =2.*PI*RN(&ix4);

/* -After collision */
/* ..Velocity */
    vrlx=vrl*sinth*cos(phai);
    vrly=vrl*sinth*sin(phai);
    vrlz=vrl*costh;

```

```

        vx  = vrlx+vcmx;
        vy  = vrly+vcmx;
        vz  = vrlz+vcmz;

    /* ..Drift */
        x += vx*(dt-dt_bef);
        y += vy*(dt-dt_bef);
        z += vz*(dt-dt_bef);
        if(j%N_INTR==0){
            v_line(xs,ys,x,y,1);
            xs=x;
            ys=y;
        }
    }
    printf(1);
    v_circ(xs,ys,P_RADI,2,0.,6.29);
    printf(0);
}

/* End graph */
grend();
}

double RN(ix)
int *ix;
{
    /* Uniform Random Number Generator */
    /*      *ix:Seed                      */
    *ix = 111*(*ix)+9;
    *ix = *ix-100000000*(*ix/100000000);
    return (double)(*ix)/9999999.;
}

```

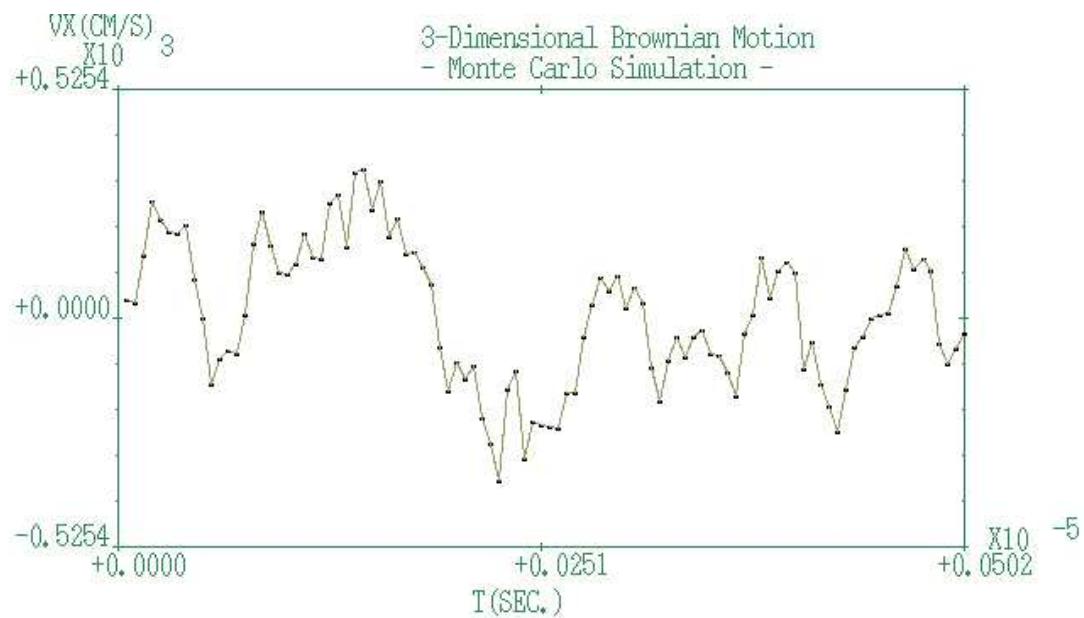
1.15 研究課題:気体中のブラウン粒子 -速度空間像-

1.15.1 概要

ブラウン粒子の運動を速度空間での運動として捉えてみよう。ここでも、座標空間での運動と全く同様に、酔歩のような軌跡を示していることが見て取れるだろう。つまり、ブラウン粒子は6次元の位相空間内を酔歩のように歩んでいるということなのである。

1.15.2 出力例

一例として、1気圧の酸素ガス中における炭素微片のブラウン運動を、前項と同じ仮定のもとにシミュレーションしてみよう。



速度空間におけるブラウン粒子の運動

```

/* Sample Program [Chapter 7, Study 3] */
/*          3-D Brownian motion          */
/*          by Monte Carlo method        */
/*          (in CGS unit)                */

#include <stdio.h>
#include <math.h>

#define X0      0.      /* Initial Positoin      */
#define Y0      0.
#define Z0      0.
#define VX0     0.      /* Initial Velocity      */
#define VY0     0.
#define VZ0     0.

/* Param. for simulation */
#define N_COLL 100000 /* Number of collisions */
#define N_INTR 1000   /* Interval of observation */
/* Parameters for cluster */
#define P_MASS 6.e-19 /* Mass:6.e-19g         */
#define P_RADI 4.6e-7 /* Radius:46A           */
/* Parameters for gas */
#define G_MNUM 32.    /* Mass number:oxygen    */
#define G_TEMP 300.   /* Temperature:300K      */
#define G_PRES 1.     /* Pressure:1atm         */
/* Universal Constants */
#define PI      3.14159 /* Pi                    */
#define C_BOLT 1.38e-16 /* Boltzmann Constant   */
#define C_AVOG 6.03e23 /* Avogadoro Constant   */

main()
{
    double x,y,z,dx,dy,dz;
    double vx,vy,vz,v,dv,vmin,vmax;
    double vxm,vym,vzm,vcmx,vcmx,vcmz,vrlx,vrly,vrlz,vrl;
    double time,dt,dt_bef;
    double sum,area,fnorm,factor,prob,t_scal;
    double chk,fv;
    double xs,ys;
    double tk,g_mass,g_dens;
    double sinth,costh,phai;
    double scale[2][3],xmon[100],ymon[100];
    char name[2][8]={"t(sec)  ","vx(cm/s)"};
    double p_vmax;
    int im=0;
    int i,j,k,ks;

```

```

/* Functions */
double RN();
void grinit(),grend(),setcrs(),prtchr();
void drwaxs(),drwgra();

/* Seed for RN generators */
int ix=0,ix1=23450,ix2=34560,ix3=45670,ix4=56780;

/* Probability function for collision */
double p_coll[101];

/* Initialization */
grinit();

/* -particle density in gas */
g_dens=C_AVOG*G_PRES/22.4e3;

/* -kBT */
tk=C_BOLT*G_TEMP;

/* Mass of molecule */
g_mass=G_MNUM/C_AVOG;

/* -Velocity Range */
vmin=0.;
vmax=4.*sqrt(tk/g_mass);

/* -Integration */
dv =(vmax-vmin)/100.;

/* Reduction of probability function for collision */
sum =0.;
area =PI*P_RADI*P_RADI;
fnorm =sqrt(g_mass/(2.*PI*tk));
factor=area*g_dens*fnorm;
for(i=0;i<101;i++){
    v =vmin+dv *(double)i;
    prob=factor*v*exp(-0.5*g_mass*v*v/tk)*dv;
    sum += prob;
    p_coll[i]=sum;
}
t_scal=sum;
/* Scale probability */
for(i=0;i<101;i++){

```

```

    p_coll[i]=p_coll[i]/t_scal;
}

/* Get time slice:mean collision time */
dt=1./t_scal;

/* Write title */
setcrs(250.,10.);
prtchr("3-Dimensional Brownian Motion",30);
setcrs(250.,40.);
prtchr("- Monte Carlo Simulation[v-space] -",36);

/* Monte Carlo Simulation */
/* -Reset time */
time=0.;

/* -Initial position of particle(i) */
x=X0;
y=Y0;
z=Z0;
vx=VX0;
vy=VY0;
vz=VZ0;

/* ..x-y projection */
xs=X0;
ys=Y0;
for(j=0;j<N_COLL;j++){
    /* -Step DT */
    time += dt;

    /* -Before collision */
    /* ..Time interval */
    dt_bef=dt*RN(&ix);
    /* ..Drift */
    x += vx*dt_bef;
    y += vy*dt_bef;
    z += vz*dt_bef;

    /* ..Velocity of molecule */
    chk = RN(&ix);
    for(k=1;k<101;k++){
        if(chk<p_coll[k]&&chk>p_coll[k-1])
ks=k-1;
    }
}

```



```

fv=dv*(chk-p_coll[ks])/(p_coll[ks+1]-p_coll[ks]);
v =dv*(double)ks+fv;
costh=1.-2.*RN(&ix1);
sinth=sqrt(1.-costh*costh);
phai =2.*PI*RN(&ix2);
vxm  =v*sinth*cos(phai);
vym  =v*sinth*sin(phai);
vzm  =v*costh;

/* -Kinematics */
/* ..Velocity of CMS */
vcmx=(P_MASS*vx+g_mass*vxm)/(P_MASS+g_mass);
vcmy=(P_MASS*vy+g_mass*vym)/(P_MASS+g_mass);
vcmz=(P_MASS*vz+g_mass*vzm)/(P_MASS+g_mass);

/* ..Velocity in CMS */
vrlx=vx-vcmx;
vrly=vy-vcmy;
vrlz=vz-vcmz;
vrl =sqrt(vrlx*vrlx+vrly*vrly+vrlz*vrlz);

/* ..Moving direction after collision */
costh=1.-2.*RN(&ix3);
sinth=sqrt(1.-costh*costh);
phai =2.*PI*RN(&ix4);

/* -After collision */
/* ..Velocity */
vrlx=vrl*sinth*cos(phai);
vrly=vrl*sinth*sin(phai);
vrlz=vrl*costh;
vx  = vrlx+vcmx;
vy  = vrly+vcmy;
vz  = vrlz+vcmz;

/* ..Drift */
x += vx*(dt-dt_bef);
y += vy*(dt-dt_bef);
z += vz*(dt-dt_bef);
if(j%N_INTR==0){
    xmon[im] = time;
    ymon[im] = vx;
    im++;
}
}

```

```

/* Draw graph */
p_vmax=vmax*sqrt(g_mass/P_MASS);
scale[0][0]=0.;
scale[0][1]=dt*(double)N_COLL/10.;
scale[0][2]=500./10.;
scale[1][0]=-0.5*p_vmax;
scale[1][1]=p_vmax/10.;
scale[1][2]=300./10.;
drwaxs(scale,name,1);
drwgra(xmon,ymon,100,scale,4);

/* End graph */
grend();
}

double RN(ix)
int *ix;
{
/* Uniform Random Number Generator */
/*      *ix:Seed                      */
*ix = 111*(*ix)+9;
*ix = *ix-10000000*(*ix/10000000);
return (double)(*ix)/9999999.;
}

```